



Betriebsanleitung SXMPi IO-Link Class B

WWW.SCHMALZ.COM

 $\mathsf{DE} \cdot 30.30.01.01721 \cdot 02 \cdot 10/22$

Hinweis

Die Betriebsanleitung wurde in deutscher Sprache erstellt. Für künftige Verwendung aufbewahren. Technische Änderungen, Druckfehler und Irrtümer vorbehalten.

Herausgeber

© J. Schmalz GmbH, 10/22

Dieses Werk ist urheberrechtlich geschützt. Die dadurch begründeten Rechte bleiben bei der Firma J. Schmalz GmbH. Eine Vervielfältigung des Werkes oder von Teilen dieses Werkes ist nur in den Grenzen der gesetzlichen Bestimmungen des Urheberrechtsgesetzes zulässig. Eine Abänderung oder Kürzung des Werkes ist ohne ausdrückliche schriftliche Zustimmung der Firma J. Schmalz GmbH untersagt.

Kontakt

J. Schmalz GmbH Johannes-Schmalz-Str. 1 72293 Glatten, Germany T: +49 7443 2403-0 schmalz@schmalz.de www.schmalz.com Kontaktinformationen zu den Schmalz Gesellschaften und Handelspartnern weltweit finden Sie unter: www.schmalz.com/vertriebsnetz

Inhaltsverzeichnis

1	Wic	tige Informationen	6
	1.1	Hinweis zum Umgang mit diesem Dokument	6
	1.2	Die Technische Dokumentation ist Teil des Produkts	6
	1.3	Symbole	6
2	Gru	dlegende Sicherheitshinweise	7
	2.1	Bestimmungsgemäße Verwendung	7
	2.2	Nicht bestimmungsgemäße Verwendung	7
	2.3	Personalqualifikation	7
	2.4	Warnhinweise in diesem Dokument	8
	2.5	Restrisiken	8
	2.6	Änderungen am Produkt	9
3	Proc	uktbeschreibung	10
	3.1	Werkstück/Teil ansaugen (Vakuum-Erzeugung)	10
	3.2	Werkstück/Teil ablegen (Abblasen)	11
	3.3	Produkthighlights	11
	3.4	Betriebsarten	11
	3.5	Ejektorbezeichnung	12
	3.6	Ejektoraufbau	13
	3.7	Bedien- und Anzeigeelement im Detail	13
4	Tech	nische Daten	16
	4.1	Anzeige-Parameter	16
	4.2	Allgemeine Parameter	16
	4.3	Elektrische Parameter	16
	4.4	Mechanische Daten	17
		4.4.1 Leistungsdaten	17
		4.4.2 Werkseinstellungen	. 17
		4.4.4 Maximale Anzugsmomente	19
		4.4.5 Pneumatikschaltpläne	20
5	Bed	en- und Menükonzept	21
	5.1	Tastenbelegung im Anzeigemodus	21
		5.1.1 Menü öffnen	21
		5.1.2 Betriebsmodus und Versorgungsspannungen anzeigen (Slide Show)	22
		5.1.4 Vakuum-/ Druckeinheit anzeigen	22
	5.2	Grundmenü	22
		5.2.1 Funktionen im Grundmenü	23
		5.2.2 Parameter des Grundmenüs ändern	23
	5.3	Konfigurationsmenü	23
		5.3.1 Funktionen im Konfigurationsmenü 5.3.2 Parameter des Konfigurationsmenüs ändern	24
	E /	5.5.2 Farameter des Konngurationsmenus andern	25 25
	5.4	5.4.1 Funktionen im Systemmenü	25 25
		5.4.2 Anzeigen von Daten im Systemmenü	26
6	Schi	ittstellen	27

Grundlegendes zur IO-Link Kommunikation	27
Prozessdaten	27
ISDU-Parameterdaten	27
Near Field Communication NFC	28
reibung der Funktionen	29
Übersicht der Funktionen	29
Betriebszustände	30
7.2.2 Manueller Betrieb	30
7.2.4 Eingeschrankter Betrieb	32
Systemvakuum und -druck überwachen und Grenzwerte definieren	32
Sensoren kalibrieren [0x0002]	33
Regelungstunktionen [P-0: 0x0044]	33 37
7.5.2 Regelung	34
7.5.4 Regelungsabschaltung [P-0: 0x004E]	34
Abblasmodi [0x0045]	34
7.6.2 Intern zeitgesteuertes Abblasen	35
7.6.3 Extern zeitgesteuertes Abblasen	35
Apzoigo Einhoit wählon [0x004A]	22
Ausschaltvorzögerung [0x004R]	22
Ausschaltverzögerung [0x004B]	20
ECO Modo [0x004C]	20
Manüs verriegeln und freigeben	26
7.11.1 PIN-Code [0x004D]	37
7.11.2 Menüs freigeben	37
7.11.3 Zugriffsrecht unterbinden mit Device Access Locks [0x000C]	38
7.11.4 Zugriffsrecht unterbinden mit Extended Device Access Locks [0x005A]	38
Auf Werkseinstellungen zurücksetzen (Clear All) [0x0002]	38
Zähler	39
Softwareversion anzeigen [0x0017]	40
Seriennummer anzeigen [0x0015]	40
Artikelnummer anzeigen [0x00FA]	41
Production-Setup-Profile	41
Energie- und Prozesskontrolle (EPC)	41
7.18.2 Energy Monitoring (EM) [0x009B, 0x009C, 0x009D]	45
port und Lagerung	48
Lieferung prüfen	48
lation	49
Installationshinweise	49
Montage	49
Pneumatischer Anschluss	52
9.3.1 Druckluft und Vakuum anschließen	53
3.3.2 Hinweise für den pneumatischen Anschluss	54 -
Betrieb über IO-Link Class B	54
Elektrischer Anschluss	55
	20
eb	57
eb	

10.1	Allgemeine Vorbereitungen	57
10.2	Abblasvolumenstrom am Ejektor ändern	57
11 C+=		го
TT Storu	ngsbenebung	20
11.1	Hilfe bei Störungen	58
11.2	Fehlercodes, Ursachen und Abhilfe	59
11.3	Systemzustandsanzeige CM	60
12 Wartı	ung	61
12.1	Sicherheitshinweise	61
12.2	Ejektor reinigen	61
12.3	Schalldämpfer ersetzen	61
12.4	Einpresssiebe ersetzen	62
12.5	Austausch des Geräts mit Parametrierserver	62
13 Gewä	hrleistung	63
13 Gewä 14 Ersatz	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör	63 64
13 Gewä 14 Ersat 14.1	i <mark>hrleistung</mark> z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile	63 64 64
13 Gewä 14 Ersat: 14.1 14.2	i hrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile Zubehör	63 64 64 64
 13 Gewä 14 Ersatz 14.1 14.2 15 Auße 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile Zubehör rbetriebnahme und Recycling	63 64 64 64
 13 Gewä 14 Ersata 14.1 14.2 15 Auße 15 1 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile Zubehör rbetriebnahme und Recycling Produkt entsorgen	63 64 64 64 65
 13 Gewä 14 Ersatz 14.1 14.2 15 Auße 15.1 15 2 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile Zubehör rbetriebnahme und Recycling Produkt entsorgen	63 64 64 65 65
 13 Gewä 14 Ersatz 14.1 14.2 15 Auße 15.1 15.2 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile. Zubehör rbetriebnahme und Recycling Produkt entsorgen. Verwendete Materialien	63 64 64 65 65 65
 13 Gewä 14 Ersatz 14.1 14.2 15 Auße 15.1 15.2 16 Anha 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile Zubehör rbetriebnahme und Recycling Produkt entsorgen Verwendete Materialien	 63 64 64 64 65 65 65 66
 13 Gewä 14 Ersatz 14.1 14.2 15 Auße 15.1 15.2 16 Anha 16.1 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile. Zubehör rbetriebnahme und Recycling Produkt entsorgen. Verwendete Materialien Übersicht der Anzeige-Codes.	63 64 64 65 65 65 65 66
 13 Gewä 14 Ersata 14.1 14.2 15 Auße 15.1 15.2 16 Anha 16.1 16.2 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile Zubehör rbetriebnahme und Recycling Produkt entsorgen Verwendete Materialien ing Übersicht der Anzeige-Codes Konformitätserklärungen	 63 64 64 65 65 65 66 66 67
 13 Gewä 14 Ersatz 14.1 14.2 15 Auße 15.1 15.2 16 Anha 16.1 16.2 	ihrleistung z- und Verschleißteile, Zubehör Ersatz- und Verschleißteile. Zubehör rbetriebnahme und Recycling. rbetriebnahme und Recycling. Verwendete Materialien Verwendete Materialien Übersicht der Anzeige-Codes. Konformitätserklärungen 16.2.1 EG-Konformitätserklärung.	 63 64 64 64 65 65 65 66 67 67

1 Wichtige Informationen

1.1 Hinweis zum Umgang mit diesem Dokument

Die J. Schmalz GmbH wird in diesem Dokument allgemein Schmalz genannt.

Das Dokument enthält wichtige Hinweise und Informationen zu den verschiedenen Betriebsphasen des Produkts:

- Transport, Lagerung, Inbetriebnahme und Außerbetriebnahme
- Sicherer Betrieb, erforderliche Wartungsarbeiten, Behebung eventueller Störungen

Das Dokument beschreibt das Produkt zum Zeitpunkt der Auslieferung durch Schmalz und richtet sich an:

- Einrichter, die im Umgang mit dem Produkt geschult sind und es bedienen und installieren können.
- Fachtechnisch ausgebildetes Servicepersonal, das die Wartungsarbeiten durchführt.
- Fachtechnisch ausgebildete Personen, die an elektrischen Einrichtungen arbeiten.

1.2 Die Technische Dokumentation ist Teil des Produkts

- 1. Für einen störungsfreien und sicheren Betrieb befolgen Sie die Hinweise in den Dokumenten.
- 2. Bewahren Sie die Technische Dokumentation in der Nähe des Produkts auf. Sie muss für das Personal jederzeit zugänglich sein.
- 3. Geben Sie die Technische Dokumentation an nachfolgende Nutzer weiter.
- ⇒ Bei Missachtung der Hinweise in dieser Betriebsanleitung kann es zu Verletzungen kommen!
- Für Schäden und Betriebsstörungen, die aus der Nichtbeachtung der Hinweise resultieren, übernimmt Schmalz keine Haftung.

Wenn Sie nach dem Lesen der Technischen Dokumentation noch Fragen haben, wenden Sie sich an den Schmalz-Service unter:

www.schmalz.com/services

1.3 Symbole



Dieses Zeichen weist auf nützliche und wichtige Informationen hin.

- ✓ Dieses Zeichen steht für eine Voraussetzung, die vor einem Handlungsschritt erfüllt sein muss.
- Dieses Zeichen steht für eine auszuführende Handlung.
- ⇒ Dieses Zeichen steht für das Ergebnis einer Handlung.

Handlungen, die aus mehr als einem Schritt bestehen, sind nummeriert:

- 1. Erste auszuführende Handlung.
- 2. Zweite auszuführende Handlung.

2 Grundlegende Sicherheitshinweise

2.1 Bestimmungsgemäße Verwendung

Der Ejektor dient zur Vakuum-Erzeugung, um in Verbindung mit Sauggreifern Objekte mithilfe von Vakuum zu greifen und zu transportieren. Der Betrieb geschieht über eine Steuerung mittels IO-Link Class B.

Als zu evakuierende Medien sind neutrale Gase zugelassen. Neutrale Gase sind z. B. Luft, Stickstoff und Edelgase (z. B. Argon, Xenon, Neon).

Das Produkt ist nach dem Stand der Technik gebaut und wird betriebssicher ausgeliefert, dennoch können bei der Verwendung Gefahren entstehen.

Das Produkt ist zur industriellen Anwendung bestimmt.

Die Beachtung der Technischen Daten und der Montage- und Betriebshinweise in dieser Anleitung gehören zur bestimmungsgemäßen Verwendung.

2.2 Nicht bestimmungsgemäße Verwendung

Schmalz übernimmt keine Haftung für Schäden, die durch eine nicht bestimmungemäße Verwendung des Ejektors entstanden sind.

Insbesondere gelten die folgenden Arten der Nutzung als nicht bestimmungsgemäß:

- Einsatz in explosionsgefährdeten Bereichen.
- Einsatz in medizinischen Anwendungen.
- Evakuieren von implosionsgefährdeten Gegenständen.

2.3 Personalqualifikation

Unqualifiziertes Personal kann Risiken nicht erkennen und ist deshalb höheren Gefahren ausgesetzt!

Der Betreiber muss folgende Punkte sicherstellen:

- Das Personal muss für die in dieser Betriebsanleitung beschriebenen Tätigkeiten beauftragt sein.
- Das Personal muss das 18. Lebensjahr vollendet haben und körperlich und geistig geeignet sein.
- Das Bedienpersonal wurde in der Bedienung des Produktes unterwiesen und hat die Betriebsanleitung gelesen und verstanden.
- Die Installation sowie Reparatur- und Instandsetzungsarbeiten dürfen nur von Fachkräften oder von Personen, die eine entsprechende Schulung nachweisen können, durchgeführt werden.

Gültig für Deutschland:

Eine Fachkraft ist, wer aufgrund seiner fachlichen Ausbildung, seiner Kenntnisse und Erfahrungen, sowie seiner Kenntnisse der einschlägigen Bestimmungen, die ihm übertragenen Arbeiten beurteilen, mögliche Gefahren erkennen und geeignete Sicherheitsmaßnahmen treffen kann. Eine Fachkraft muss die einschlägigen fachspezifischen Regeln einhalten.

2.4 Warnhinweise in diesem Dokument

Warnhinweise warnen vor Gefahren, die beim Umgang mit dem Produkt auftreten können. Das Signalwort weist auf die Gefahrenstufe hin.

Signalwort	Bedeutung
	Kennzeichnet eine Gefahr mit mittlerem Risiko, die zu Tod oder schwerer Verletzung führen kann, wenn sie nicht vermieden wird.
	Kennzeichnet eine Gefahr mit einem geringen Risiko, die zu leichter oder mittlerer Verletzung führen kann, wenn sie nicht vermieden wird.
HINWEIS	Kennzeichnet eine Gefahr, die zu Sachschäden führt.

2.5 Restrisiken



WARNUNG

Lärmbelastung durch das Entweichen von Druckluft

Gehörschäden!

- Gehörschutz tragen.
- Ejektor nur mit Schalldämpfer betreiben.



Ansaugen gefährlicher Medien, Flüssigkeiten oder von Schüttgut

Gesundheitsschäden oder Sachschäden!

- Keine gesundheitsgefährdenden Medien wie z. B. Staub, Ölnebel, Dämpfe, Aerosole oder Ähnliches ansaugen.
- Keine aggressiven Gase oder Medien wie z. B. Säuren, Säuredämpfe, Laugen, Biozide, Desinfektionsmittel und Reinigungsmittel ansaugen.
- Weder Flüssigkeit noch Schüttgut wie z. B. Granulate ansaugen.



Abhängig von der Reinheit der Umgebungsluft kann die Abluft Partikel enthalten, die mit hoher Geschwindigkeit aus der Abluftöffnung austreten.

Verletzungen am Auge!

- Nicht in den Abluftstrom blicken.
- Schutzbrille tragen.



A VORSICHT

Vakuum unmittelbar am Auge

Schwere Augenverletzung!

- Schutzbrille tragen.
- Nicht in Vakuum-Öffnungen, z. B. Saugleitungen und Schläuche schauen.

2.6 Änderungen am Produkt

Schmalz übernimmt keine Haftung für Folgen einer Änderung außerhalb seiner Kontrolle:

- 1. Das Produkt nur im Original-Auslieferungszustand betreiben.
- 2. Ausschließlich Schmalz-Originalersatzteile verwenden.
- 3. Das Produkt nur in einwandfreiem Zustand betreiben.

3 Produktbeschreibung

3.1 Werkstück/Teil ansaugen (Vakuum-Erzeugung)

Der Ejektor ist zum Handling und zum Halten von Werkstücken mittels Vakuum in Verbindung mit Saugsystemen konzipiert. Das Vakuum wird, nach dem Venturi-Prinzip, durch eine Sogwirkung beschleunigter Druckluft in einer Düse erzeugt. Druckluft wird in den Ejektor eingeleitet und durchströmt die Düse. Unmittelbar nach der Treibdüse entsteht ein Unterdruck, wodurch die Luft durch den Vakuum-Anschluss angesaugt wird. Abgesaugte Luft und Druckluft treten gemeinsam über den Schalldämpfer aus.

Über den Befehl Saugen wird die Venturidüse des Ejektors aktiviert oder deaktiviert:

- Bei der NO-Variante (normally open) wird die Vakuum-Erzeugung bei anstehendem Signal Saugen deaktiviert.
 (D.h. bei Stromausfall oder wenn kein Steuersignal anliegt, wird ständig Vakuum erzeugt, Dauersaugen.)
- Bei der NC-Variante (normally closed) wird die Vakuum-Erzeugung bei anstehendem Signal Saugen aktiviert.
 (D.h. bei Stromausfall oder wenn kein Steuersignal anliegt, wird kein Vakuum erzeugt wenn es zu einem Stromausfall kommt oder das Steuersignal nicht anliegt.)
- Bei der IMP-Variante wird die Venturidüse wie bei der NC-Variante angesteuert. Das heißt, der Ejektor geht in den Betriebszustand "Saugen", wenn ein Impuls mit einer Dauer von mindestens 50 ms ansteht.

Bei der Ejektorvariante IMP behält der Ejektor bei Ausfall der Versorgungsspannung im Automatikbetrieb den Betriebszustand "Saugen" bei. Dies verhindert, dass das angesaugte Objekt bei Ausfall der Versorgungsspannung vom Sauggreifer abfällt. Dies gilt auch dann, wenn sich der Ejektor bei aktivierter Luftsparfunktion im Zustand "Venturidüse inaktiv" befand. In diesem Fall schaltet der Ejektor auf "Venturidüse aktiv" um, d. h. auf Dauersaugen. Bei Wiederkehr der Versorgungsspannung bleibt der Ejektor im Automatikbetrieb und die Luftsparfunktion arbeitet. Befindet sich der Ejektor bei einem Ausfall der Versorgungsspannung im Betriebszustand "Abblasen", wird das Abblasen gestoppt und der Ejektor wird in den Zustand "Pneumatisch AUS" versetzt. Dies verhindert unnötigen Verbrauch von Druckluft und spart so Energie und Kosten. Bei Wiederkehr der Versorgungsspannung bleibt der Ejektor im Zustand "Pneumatisch AUS".

Ein integrierter Sensor erfasst das von der Venturidüse erzeugte Vakuum. Der genaue Vakuumwert:

- wird im Display angezeigt
- wird über eine Elektronik ausgewertet und dient als Grundlage zur Anzeige von Systemzuständen

Bei den Ejektorvarianten NO und NC ist das Ventil "Saugen" zusätzlich mit einer Handbetätigung ausgestattet. Über die Handbetätigung kann das Ventil ohne Versorgungsspannung betätigt werden.

Die folgende Abbildung zeigt schematisch den Vakuumverlauf bei aktivierter Luftsparfunktion



Der Ejektor hat eine integrierte Luftsparfunktion und regelt im Betriebszustand Saugen automatisch das Vakuum:

- Die Elektronik schaltet die Venturidüse ab, sobald der vom Benutzer eingestellte Vakuum-Grenzwert Schaltpunkt H1 erreicht ist.
- Die integrierte Rückschlagklappe verhindert bei angesaugten Objekten mit dichter Oberfläche ein Abfallen des Vakuums.
- Die Venturidüse wird wieder eingeschaltet, sobald das Systemvakuum durch auftretende Leckagen unter den Grenzwert Schaltpunkt H1-h1 fällt.
- Abhängig vom Vakuum wird das Prozessdatenbit H2 gesetzt, wenn ein Werkstück sicher angesaugt ist. Dadurch wird der weitere Handhabungsprozess freigegeben.

3.2 Werkstück/Teil ablegen (Abblasen)

Im Betriebszustand Abblasen wird der Vakuumkreis des Ejektors mit Druckluft beaufschlagt. Dadurch wird ein schneller Vakuum-Abbau und somit ein schnelles Ablegen des Werkstücks/Teils gewährleistet.

Der Ejektor bietet drei Abblasmodi die gewählt werden können:

- Extern gesteuertes Abblasen
- Intern zeitgesteuertes Abblasen
- Extern zeitgesteuertes Abblasen

Über die LED-Zustandsanzeige wird der aktuelle Prozesszustand visualisiert.

Während dem Abblasen wird im Display $[-\vdash \vdash]$ angezeigt.

3.3 Produkthighlights

Über ein 3-stelliges Display kann das aktuelle Vakuum-Niveau angezeigt werden. Über LED werden die Schaltpunkte H1 und H2 sowie der aktuelle Prozesszustand "Saugen" bzw. "Abblasen" visualisiert. Zur Bedienung stehen außerdem 4 Tasten zur Verfügung.

Überwachung des Systemdrucks: Der Ejektor mit integriertem Drucksensor (Variante -PC-) überwacht zusätzlich zum Systemvakuum auch den Systemdruck.

Er verfügt über eine IO-Link Class B Schnittstelle, hier kurz IO-Link genannt.

Der Ejektor verfügt im IO-Link Betriebsmodus über eine Energie- und Prozesskontrolle (EPC) zur Überwachung des Vakuum-Kreises.

Alle Einstellwerte, Parameter sowie Mess- und Analysedaten stehen zentral über IO-Link zur Verfügung.

Zusätzlich kann über eine drahtlose Kommunikation mit NFC (Near Field Communication) auf viele Informationen und Statusmeldungen des Ejektors zugegriffen werden.

3.4 Betriebsarten

Wird der Ejektor an die Versorgungsspannung angeschlossen ist er betriebsbereit. Dies ist der normale Betriebszustand, in dem der Ejektor über die Anlagensteuerung betrieben wird.

Die Parametrierung des Ejektors erfolgt über die zur Verfügung stehenden Menüs bzw. über IO-Link.

Im Einrichtungsprozess stehen die Betriebsarten,

- Einrichtbetrieb und
- Manueller Betrieb

zur Verfügung.

3.5 Ejektorbezeichnung

Die Aufschlüsselung der Artikelbezeichnung (z. B. SXMPi-25-NO-H-M12-5) ergibt sich wie folgt:

Merkmal	Ausprägungen
Ejektortyp	SXMPi (M = mit Power-Abblas-Modul)
Düsengröße	2,0, 2,5 und 3,0 mm
Steuerung	Stromlos offen, NO Stromlos geschlossen, NC Bistabil über Impuls, IMP
Anschluss pneumatisch	Horizontal, H Quick change, Q
Zusatzfunktion	Pressure control, PC
Anschluss elektrisch	Stecker 1xM12, 5-polig

Pneumatischer Anschluss über Quick Change (Q)

Für alle Ejektorvarianten kann die Option Quick Change -Q- bestellt werden. In dieser Ausführung ist am Ejektor ein spezielles Anschluss-Modul für die pneumatischen Anschlüsse montiert. Das Quick Change System ermöglicht das schnelle Wechseln von Ejektoren ohne das Entfernen der pneumatischen Anschlüsse.

Zusatzfunktion Pressure Control (PC)

Für alle Ejektorvarianten kann die Option -PC- bestellt werden. In dieser Ausführung ist im Ejektor zusätzlich ein Drucksensor integriert. Er erfasst den aktuellen Druckwert am Ejektor.

3.6 Ejektoraufbau



3.7 Bedien- und Anzeigeelement im Detail

Die einfache Bedienung des Ejektors wird gewährleistet durch:

- 4 Tasten auf der Folientastatur,
- das dreistellige Display
- 4 Leuchtdioden (LED) zur Zustandsinformation und
- die Zustandsanzeige Condition Monitoring.

		7	ð 10 -Link NFC))	SCHMALZ		
		5	•			
		4	<u>H</u> 1 •	H 2 Q	8	
		3—		MENU	9	
		2—			10	
		1	₿ 0	0 ♣•	11	
			F		12	
LED Zustand A	Abblasen			2	Down-Taste	
Up-Taste				4	LED Grenzwert H1	
Display				6	NFC-Symbol (Produkt NFC Interface)	verfügt über ein
IO-Link-Symbo IOLink- Interfa	ol (Produkt ve ace)	rfügt ük	per ein	8	LED Grenzwert H2	
Menü-Taste				10	Enter-Taste	

11 LED Zustand Saugen

1 3 5

7

9

- 12 Zustandsanzeige Condition Monitoring

Definition der LED Anzeigen

Dem Prozesszustand "Saugen" und dem Prozesszustand "Abblasen" ist jeweils eine LED zugeordnet.

Pos.	Bedeutung	Zustand	Beschreibung		
1 ^{*)}	LED Abblasen	<u>*</u>	Ejektor bläst nicht ab		
		AUS			
		*	Ejektor bläst ab		
		leuchtet			
11*)	LED Saugen		Ejektor saugt nicht		
		🗘 AUS			
		leuchtet	Ejektor saugt		
1 und 11	Manueller Betrieb	Manuelle Steuerung der Eiektorfun	ctionen Saugen und		
		Abblasen (Die beiden LED Saugen und Abblasen blinken.)			
		(> siehe Kap. 7.2.2 Manueller Betriel	<u>b, S. 30</u>)		

*) Die LED Saugen und Abblasen sind nur bei anliegender Aktor-Versorgungsspannung aktiv.

Die LED's der Grenzwerte H1 und H2 zeigen die Höhe des aktuellen Systemvakuums in Bezug auf die eingestellten Grenzwerte an. Die Anzeige ist unabhängig von der Schaltfunktion und Zuordnung des Ausgangsbits, sowie unabhängig von einer aktiven Condition-Monitoring Funktion.

Die folgende Tabelle erläutert die Bedeutung der LED's:

C	Grenzwert LED's	Zustand Ejektor			
	LED's sind beide aus.	Vakuum ansteigend: Vakuum < H2			
H1 ● H2 ●		Vakuum fallend: Vakuum < (H2-h2)			
	LED H2 leuchtet konstant.	Vakuum ansteigend: Vakuum > H2 und < H1			
H1 • H2 •		Vakuum fallend: Vakuum > (H2-h2) und < (H1-h1)			
	LED's leuchten beide konstant.	Vakuum ansteigend: Vakuum > H1			
H1 🦊 H2 🦲		Vakuum fallend: Vakuum > (H1-h1)			

Zustandsanzeige Condition Monitoring

Parallel zu IO-Link wird über die Zustandsanzeige Pos. [12] der Gesamtzustand des Ejektorsystems in Form einer Ampel dargestellt. Dabei werden die Condition Monitoring Ereignisse als Entscheidungsgrundlage herangezogen. Durch diese einfache Darstellung kann sofort ein Rückschluss auf den Zustand des Ejektors gezogen werden.

Die folgende Tabelle erläutert die Bedeutung der Zustandsanzeige:

Zustandsanzei	ge Pos. [12]	Bedeutung
	Anzeige leuchtet grün	Der Ejektor arbeitet fehlerfrei mit optimalen Betriebspara- metern.
	Anzeige blinkt grün	Der Ejektor arbeitet, aber es liegen Warnungen vor.
	Anzeige blinkt rot	Der Ejektor arbeitet, aber es ist eine Wartung notwendig.
	Anzeige leuchtet rot	Fehler – der sichere Betrieb des Ejektors innerhalb der Betriebsgrenzen ist nicht gewährleistet (Fehlercode ver- fügbar im Parameter Error).

4 Technische Daten

4.1 Anzeige-Parameter

Parameter	Wert	Bemerkung
Display	3 digit	Rote 7-Segment LED-Anzeige
Auflösung	±1 mbar	
Genauigkeit	±3 % FS	T _{amb} = 25 °C, bezogen auf den Endwert FS (full-scale)
Display Refreshrate	5 1/s	Betrifft nur die 7-Segment-Anzeige
Ruhezeit bis zum Verlassen der Menüs	1 min	Wenn in einem Menü keine Einstellung vorgenommen wurde, wird autom. in den Anzeigemodus gesprungen

4.2 Allgemeine Parameter

Parameter	Symbol	Grenzwert		Einheit	Bemerkung	
		min.	typ.	max.		
Arbeitstemperatur	T _{amb}	0		50	°C	
Lagertemperatur	T _{Sto}	-10		60	°C	
Luftfeuchtigkeit	H _{rel}	10		90	%rf	Frei von Kondensat
Schutzart				IP65		
Betriebsdruck (Fließ- druck)	Р	4	5	7	bar	
Betriebsmedium	Luft oder neutrales Gas, gefiltert 5 µm, geölt oder ungeölt, Druckluftqualität der Klasse 7-4-4 nach ISO 8573-1					

4.3 Elektrische Parameter

Versorgungsspannung Sensor	24V -20 bis +10 % VDC (PELV ¹⁾)				
Versorgungsspannung Aktor	24V -20 bis +10% VDC (PELV ¹⁾)				
Stromaufnahme ²⁾ Sensor (an 24 V)		60 mA			
Stromaufnahme ²⁾ Aktor (an 24 V)	SX(M)Pi – xx – NO/IMP	130 mA			
	SX(M)Pi – xx – NC – xx	70 mA			
Verpolungsschutz	ja, alle Anschlüsse M12-Stecker				
NFC	NFC-Forum-Tag Typ 4				
IO-Link	IO-Link 1.1, Baudrate COM2 (38,4 kBit/s)				

¹⁾ Die Versorgungsspannungen müssen den Bestimmungen gemäß EN60204 (Schutzkleinspannung) entsprechen.

²⁾ typische Stromaufnahme

4.4 Mechanische Daten

4.4.1 Leistungsdaten

Тур	SXMPi20	SXMPi25	SXMPi30		
Düsengröße [mm]	2,0	2,0 2,5			
Max. Vakuum ¹ [%]		85			
Saugvermögen ¹ [l/min]	135 185 220				
Max. Abblasvermögen ¹ [l/min]		320			
Luftverbrauch ¹ [l/min]	180	290	380		
Schallpegel ¹ freies Ansaugen [dBA]	65	67	72		
Schallpegel ¹ ansaugen [dBA]	62 64 69				
Gewicht [kg]		0,91			

¹⁾ bei 4,5 bar

4.4.2 Werkseinstellungen

Code	Parameter	Wert der Werkseinstellung
H-	Grenzwert H1	750 mbar
h-	Hysteresewert h1	150 mbar
H-5	Grenzwert H2	550 mbar
h-2	Hysteresewert h2	10 mbar
HP I	Grenzwert HP1	4,0 bar
hP I	Hysteresewert hP1	0,2 bar
ЕРГ	Abblaszeit	0,2 s
ctr	Regelung	Aktiviert = 🗆 🗆
deS	Dauersaugen	Deaktiviert = DFF
E-	Evakuierungszeit	2 s
	Leckagewert	250 mbar/s
bLo	Abblasfunktion	Extern gesteuertes Abblasen = $- \begin{bmatrix} - \end{bmatrix}$
UN I	Vakuum-Einheit	Vakuum-Einheit in mbar = $-b \square$
dLY	Ausschaltverzögerung	10 ms
967	Rotation Display	Standard = 5Ed
Eco	ECO-Mode	Deaktiviert = DFF
P in	PIN-Code	Eingabe frei 🛛 🖛

Die Produktions-Setup-Profile P-1 bis P-3 haben als Werkseinstellung den identischen Datensatz wie der Standard-Datensatz P-0.

4.4.3 Abmessungen

Variante SXMPi ...H...



В	B2	d	G1	G2	G3	Н	H1	H2		H3	H4
39	6,8	5,5	G3/8"- IG	M12- AG	M5-IG	108	160	54		6	26
L	L2	L3	L	1	X1	X2	Y1		Y2		H5
210	5	97	3!	5,5	89	42	10		24		5,5

Alle Angaben in mm

Variante SXMPi ...Q...



В	d		G2		н	H1	H2		H3		H4
39	5,5		M12-AG	i	108	146	54		6		26
L		L2		L3		X1		Y1		H5	
210		5		97		89		10		5,5	

Alle Angaben in mm

Grundplatte GP2, "Quick Change Adapter"



Alle Angaben in mm

4.4.4 Maximale Anzugsmomente

Anschluss	max. Anzugsmoment
am Ejektor	
Gewinde G1	6 Nm
Befestigung G3 (2xM5)	2 Nm
Befestigungsbohrung d	4 Nm
Pilotventile	0,7 Nm
Gewinde G2	handfest
Steuerung	0,5 Nm
an der Grundplatte	
G1	6 Nm

4.4.5 Pneumatikschaltpläne



5 Bedien- und Menükonzept

Der Ejektor wird über vier Tasten der Folientastatur bedient:



MENÜ-TASTE



DOWN-TASTE

UP-TASTE

Einstellungen werden über Softwaremenüs vorgenommen. Folgende Menüs stehen zur Verfügung:

- Grundmenü: Für Standardanwendungen
- Konfigurationsmenü: Für Anwendungen mit besonderen Anforderungen
- Systemmenü: Für das Auslesen von Systemdaten wie Zähler, Softwareversion etc.

Wenn Einstellungen geändert werden, können unter Umständen kurzzeitig (für ca. 50 ms) undefinierte Zustände des Systems auftreten.

Über das Display können folgende Informationen angezeigt werden:

- Der aktuelle Vakuum-Messwert
- Der gewählte Menüpunkt
- Die Einstellwerte
- Fehlermeldungen, in Form von Fehlercodes

Im Grundzustand des Bedienmenüs wird der aktuelle Messwert des Vakuums entsprechend der ausgewählten Display-Einheit angezeigt. Als Einheiten stehen Millibar, Kilopascal, Inch-Hg und Psi zur Verfügung. Der gemessene Wert wird im Vergleich zum Umgebungsluftdruck positiv dargestellt.



Nach der Einstellung eines Parameters über ein Bedienmenü muss die Stromversorgung für mindestens 3 Sekunden stabil bleiben, ansonsten kann es zu einem Datenverlust und dem resultierenden Fehler \Box | kommen.

Menüs werden automatisch verlassen, wenn 1 Minute lang keine Taste mehr gedrückt wurde.

Auch bei Auftreten eines Fehlerzustandes springt die Anzeige in den Grundzustand zurück, damit der Fehlercode angezeigt werden kann. Danach kann ein Menü aber wieder aufgerufen und bedient werden.

5.1 Tastenbelegung im Anzeigemodus

Im Anzeigemodus ist jeder Taste eine bestimmte Funktion zugeordnet.

5.1.1 Menü öffnen

Durch betätigen der MENÜ-TASTE werden folgende Menüs gestartet:

- ▶ Die Taste 📟 kurz drücken.
- ⇒ Das aktuelle Production-Setup-Profil wird kurz angezeigt und das Grundmenü öffnet mit dem 1. Parameter [H−]].

- Die Taste 🔍 ca. 3 Sekunden lang drücken.
 - ⇒ Im Display blinkt die Anzeige [-C-]
- ⇒ Das Konfigurationsmenü öffnet mit dem 1. Parameter [\Box \Box \Box].

Starten des Systemmenüs:

- ▶ Die Tasten ♥ und ♥ ca. 3 Sekunden gleichzeitig betätigen.
 - \Rightarrow Im Display blinkt die Anzeige [$-\Box$ -]
- ⇒ Das Systemmenü öffnet mit dem 1. Parameter [$\Box \Box |$].

5.1.2 Betriebsmodus und Versorgungsspannungen anzeigen (Slide Show)

Durch Drücken der Taste 🛇 im Grundzustand werden die folgenden Parameter automatisch nacheinander im Display angezeigt (Slide Show):

- der aktuelle Betriebsmodus (5 10 oder 10L)
- die Versorgungsspannungen U_s und U_A

Der Anzeigendurchlauf kehrt nach vollständigem Durchlauf wieder zur Vakuum-Anzeige zurück oder kann jederzeit durch Drücken einer beliebigen Taste unterbrochen werden.

5.1.3 Systemdruck anzeigen

- Die Taste O drücken, um den aktuellen Systemdruck anzuzeigen.
- ⇒ Der Systemdruck wird angezeigt.
- ▶ Durch Drücken der Taste wird die Anzeige des Systemdrucks verlassen.

Bei der Variante ohne integrierten Drucksensor wird der über IO-Link vorgegebene Wert angegeben.

5.1.4 Vakuum-/ Druckeinheit anzeigen

▶ Die Taste 🕑 drücken, um die eingestellte Vakuum-/ Druckeinheit anzuzeigen.

Die Anzeige kehrt nach ca. 2 Sekunden wieder zur Vakuum-Anzeige zurück.

5.2 Grundmenü

Über das Grundmenü können alle Einstellungen für Standardanwendungen vorgenommen und abgelesen werden.

5.2.1 Funktionen im Grundmenü

Folgende Tabelle zeigt eine Übersicht der Anzeige-Codes und der Parameter im Grundmenü:

Anzeige- Code	Parameter	Erläuterung
H-	Grenzwert H1	Ausschaltwert der Regelungsfunktion (Nur bei [ccc] = [on] aktiv)
h-	Hysteresewert h-1	Hysteresewert für die Regelungsfunktion
H-5	Grenzwert H2	Schaltwert des Signals "Teilekontrolle"
h-5	Hysteresewert h-2	Hysteresewert für das Signal "Teilekontrolle"
HP I	Grenzwert HP1	Schaltwert des Signals "Drucküberwachung"
hP I	Hysterese hP1	Hysteresewert für das Signal "Drucküberwachung"
EBL	Belüftungszeit	Einstellung der Abblaszeit für das zeitgesteuerte Abblasen (nur bei $[\Box \Box \Box] = [\Box \Box \Box]$ oder $[\Box \Box \Box]$ aktiv)
cAL	Nullpunktein- stellung (calibrate)	Vakuum-Sensor kalibrieren, Nullpunkt = Umgebungsdruck

5.2.2 Parameter des Grundmenüs ändern

- 1. Die Taste 📟 kurz drücken.
- 2. Mit der Taste O oder O den gewünschten Parameter wählen.
- 3. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- 4. Mit der Taste O oder O den Wert ändern.
- 5. Falls das Menü verriegelt ist: Gültigen PIN-Code eingeben.
- 6. Um den geänderten Wert zu speichern, die Taste 🕑 drücken.
- ⇒ Der angezeigte Wert blinkt zur Bestätigung.
- ⇒ Die Anzeige springt automatisch zum nächsten Einstellwert weiter.



Tipps und Tricks für die Parametereinstellung

- Durch Drücken der Tasten O oder für ca. 3 Sekunden beginnt der zu ändernde Zahlenwert schnell durchzulaufen.
- Wird ein veränderter Wert durch kurzes Drücken der Taste Serverlassen, bleibt der Wert unverändert.

5.3 Konfigurationsmenü

Für Anwendungen mit besonderen Anforderungen steht das Konfigurationsmenü zur Verfügung.

5.3.1 Funktionen im Konfigurationsmenü

Die folgende Tabelle zeigt eine Übersicht der Anzeige-Codes und der Parameter im Konfigurationsmenü:

Anzeige- Code	Parameter	Einstellmöglichkeit	Erläuterung
ctr	Energiespar- funktion	oFF on onS	Regelungsfunktion aus Regelung aktiv Regelung mit Leckageüberwachung aktiv
dcS	Autom. Rege- lungsab- schaltung deaktivieren	90 YES	Bei $\exists E \subseteq$ wird die autom. Ventilschutzfunktion unterbunden. Kann bei $\Box \Box \Box = \Box \Box F \vdash$ nicht eingeschaltet werden.
E- 1	Max. zulässige Evakuie- rungszeit	von 0,01 bis 9,99 Sekunden in 0,01 Schritten ein- stellbar	Zulässige Evakuierungszeit, Auswertung nur in IO- Link
-L-	Max. zulässige Leckage	Werte von 🛛 bis	Menüpunkt wird nur angezeigt wenn $\Box\Box\Box = \Box\Box\Box$ Einheit: Millibar pro Sekunde Dieser Wert wird für onS und CM-Warnungen her- angezogen. Über den einstellbaren Leckagewert kann die Qualität des Saugprozesses beurteilt werden. Auswertung nur in IO-Link.
bLo	Abblasfunktion	-E- I-E E-E	Extern gesteuert Intern gesteuert (intern ausgelöst, Zeit einstellbar) Extern gesteuert (extern ausgelöst, Zeit einstellbar)
dLY	Verzögerung Schaltsignal	Werte: 10, 50, 200 und oFF	Verzögerung der Schaltsignale H Ⅰ, HP Ⅰ und H⊇ Einheit: Millisekunden
	Vakuum- Einheit	6Аг Р5 , ,НС кРА	Angezeigte Vakuum-Einheit definieren Vakuumwert in mbar Vakuumwert in psi Vakuumwert in inHg Vakuumwert in kPa
dPY	Display Rotation	SEd roe	Displayeinstellung Standard 180° gedreht
Eco	Display ECO- Mode	oFF Lo on	Displayanzeige einstellen Eco-Mode inaktiv - Display dauerhaft an Die Helligkeit wird um 50% reduziert. Eco-Mode aktiv - Display schaltet eine Minute nach der letzten Betätigung einer Taste ab.
P In	PIN-Code	Wert von 🗍 🛛 bis	PIN-Code definieren, Verriegelung der Menüs Beim PIN-Code 🗌 🗍 ist das Gerät nicht verriegelt.
nFc	NFC-Lock	on d IS Loc	Verriegelung von NFC: NFC aktiv komplett abgeschaltet Schreiben gesperrt
-65	Reset	965	Alle Parameterwerte auf Werkseinstellungen setzen.

Die Werkseinstellungen der Parameter sind in den Technischen Daten (<u>> siehe Kap. 4.4.2 Werkseinstel-</u> lungen, S. 17) aufgeführt.

5.3.2 Parameter des Konfigurationsmenüs ändern

- Die Taste für mindestens 3 Sekunden drücken.
 ⇒ Während der Betätigung blinkt [-C-] in der Anzeige.
- 2. Mit der Taste 🛇 oder 🛇 den gewünschten Parameter wählen.
- 3. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- 4. Mit der Taste 🛇 oder 🛇 den Wert ändern.
- 5. Falls das Menü verriegelt ist: Gültigen PIN-Code eingeben.
- 6. Um den geänderten Wert zu speichern, die Taste 🕑 drücken.
- 7. Um das Konfigurationsmenüs zu verlassen, die Taste 📟 drücken.



Tipps und Tricks für die Parametereinstellung

- Durch Drücken der Tasten O oder O für ca. 3 Sekunden beginnt der zu ändernde Zahlenwert schnell durchzulaufen.
- Wird ein veränderter Wert durch kurzes Drücken der Taste verlassen, bleibt der Wert unverändert.

5.4 Systemmenü

Über das Systemmenü können Systemdaten wie Zähler, Softwareversion, Artikel- und Seriennummer ausgelesen werden.

5.4.1 Funktionen im Systemmenü

Die folgende Tabelle zeigt eine Übersicht der Anzeige-Codes und der Parameter im Systemmenü:

Anzeige- Code	Parameter	Erläuterung
	Zähler 1	Zähler für Saugzyklen (Signaleingang "Saugen")
	Zähler 2	Ventilschaltzyklen
	Zähler 3	CM-Zähler
ct I	Löschbarer Zähler 1	Zähler für Saugzyklen (Signaleingang "Saugen")
cF5	Löschbarer Zähler 2	Ventilschaltzyklen
cE3	Löschbarer Zähler 3	CM-Zähler
rct	löschbare Zähler rücksetzen	Alle löschbaren Zähler werden auf Null gesetzt
Soc	Software	Zeigt die aktuelle Softwareversion an
Art	Artikelnummer	Die ArtNr. wird angezeigt
Sor	Seriennummer	Die Serien-Nr. wird angezeigt

5.4.2 Anzeigen von Daten im Systemmenü

- ▶ Die Tasten ♥ und ♥ gleichzeitig für mindestens 3 Sekunden gedrückt halten.
 ⇒ Während der Betätigung blinkt [-└-) in der Anzeige.
- 1. Mit der Taste O oder O den anzuzeigenden Parameter wählen.
- 2. Falls das Menü verriegelt ist: Gültigen PIN-Code eingeben.
- Mit der Taste bestätigen.
 ⇒ Der Wert wird angezeigt.
- 4. Um das Systemmenü zu verlassen, die Taste 📟 drücken.

6 Schnittstellen

6.1 Grundlegendes zur IO-Link Kommunikation

Zur intelligenten Kommunikation mit einer Steuerung wird der Ejektor im IO-Link-Modus betrieben.

Die IO-Link Kommunikation erfolgt über zyklische Prozessdaten und azyklische ISDU-Parameter.

Durch den IO-Link-Modus kann der Ejektor fernparametriert werden. Zudem ist die Funktion Energie- und Prozesskontrolle EPC (Energy Process Control) verfügbar. Die EPC ist in 3 Module unterteilt:

- Condition Monitoring [CM]: Zustandsüberwachung zur Erhöhung der Anlagenverfügbarkeit.
- Energy Monitoring [EM]: Energieüberwachung zur Optimierung des Energieverbrauchs des Vakuumsystems.
- Predictive Maintenance [PM]: Vorausschauende Wartung zur Steigerung der Performance und Qualität von Greifsystemen.

6.2 Prozessdaten

Über die zyklischen Prozessdaten wird der Ejektor gesteuert und aktuelle Informationen werden zurückgemeldet. Es wird zwischen den Eingangsdaten (Prozess Data In) und den Ausgangsdaten zum Ansteuern (Prozess Data Out) unterschieden:

Über die Eingangsdaten Prozess Data In werden folgende Informationen zyklisch gemeldet:

- Device Status des Ejektors in Form einer Statusampel
- EPC-Daten
- Fehler und Warnungen des Ejektors
- Sensor- und Aktorversorgungsspannung
- Luftverbrauch
- Parameterdaten, wie Vakuumwert, Druckwert (nur bei Variante PC), Zähler, Evakuierungszeit, Staudruck und Luftverbrauch
- Die Grenzwerte H1 und H2

Über die Ausgangsdaten Prozess Data Out wird der Ejektor zyklisch angesteuert:

- Über EPC Select wird definiert, welche Daten gesendet werden.
- Für die Ermittlung des Luftverbrauchs kann der Systemdruck vorgegeben werden.
- Die Ansteuerung des Ejektors erfolgt über die Befehle Saugen und Abblasen.

Die genaue Bedeutung der Daten und Funktionen wird im Kapitel Beschreibung der Funktionen (<u>> siehe Kap. 7 Beschreibung der Funktionen, S. 29</u>) erklärt. Eine ausführliche Darstellung der Prozessdaten findet sich im Data Dictionary.

Zum Einbinden in eine übergeordnete Steuerung steht die entsprechende Gerätebeschreibungsdatei (IODD) zur Verfügung.

6.3 ISDU-Parameterdaten

Über den azyklischen Kommunikationskanal sind ISDU-Parameter (Index Service Data Unit) mit weiteren Informationen über den Systemzustand abrufbar.

Über den ISDU-Kanal lassen sich auch sämtliche Einstellwerte auslesen oder überschreiben, z. B. Grenzwerte, zulässige Leckage etc. Weiterführende Informationen zur Identität des Produkts wie Artikelnummer und Seriennummer können über IO-Link abgerufen werden. Hier bietet das Produkt auch Speicherplätze für anwenderspezifische Informationen. So ist z. B. ein Abspeichern des Einbau- und Lagerorts möglich. Die genaue Bedeutung der Daten und Funktionen wird im Kapitel "Beschreibung der Funktionen" erklärt.

Eine ausführliche Darstellung der Prozessdaten findet sich im Data Dictionary und in der IODD.

Um über eine Steuerung auf die ISDU-Parameter zugreifen zu können, müssen vom Steuerungshersteller die notwendigen Systemfunktionen bezogen und verwendet werden.

Sehen Sie dazu auch

Beschreibung der Funktionen [} 29]

6.4 Near Field Communication NFC

Bei NFC (Near Field Communication) handelt es sich um einen Standard zur drahtlosen Datenübertragung zwischen unterschiedlichen Geräten über kurze Distanzen.

Der Ejektor fungiert hierbei als passives NFC-Tag, das von einem Lese- bzw. Schreibgerät wie z. B. einem Smartphone oder Tablet mit aktiviertem NFC gelesen bzw. beschrieben werden kann. Der Zugriff auf die Parameter des Ejektors über NFC funktioniert auch ohne angeschlossene Versorgungsspannung.

Es gibt zwei Möglichkeiten der Kommunikation über NFC:

- Ein reiner Lesezugriff geschieht über eine im Browser dargestellte Webseite. Hierbei ist keine zusätzliche App notwendig. Am Lesegerät müssen lediglich NFC und der Internetzugriff aktiviert sein.
- Eine weitere Möglichkeit ist die Kommunikation über die Steuerungs- und Service-App "Schmalz ControlRoom". Hierbei ist nicht nur ein reiner Lesezugriff möglich, sondern die Parameter können auch aktiv über NFC geschrieben werden. Die App Schmalz ControlRoom ist über den Google Play Store erhältlich.

Für eine optimale Datenverbindung, das Lesegerät mittig über das Tastenfeld des Ejektors auflegen.



Bei NFC-Anwendungen ist der Leseabstand sehr kurz. Informieren Sie sich über die Position der NFC-Antenne im verwendeten Lesegerät. Wenn Parameter des Geräts über IO-Link oder NFC verändert wurden, muss die Stromversorgung danach für mindestens 3 Sekunden stabil bleiben, sonst ist ein Datenverlust (Fehler E01) möglich.

i)

7 Beschreibung der Funktionen

7.1 Übersicht der Funktionen

Beschreibung	Siehe Kapitel
Betriebszustände	(> siehe Kap. 7.2 Betriebszustände, S. 30) Automatikbetrieb, Manueller Betrieb, Einrichtbe- trieb und Eingeschränkter Betrieb
Schaltpunkteinstellung	(> siehe Kap. 7.3 Systemvakuum und -druck über- wachen und Grenzwerte definieren, S. 32)
Kalibrieren des Nullpunkts	(> siehe Kap. 7.4 Sensoren kalibrieren [0x0002], S. 33)
Energiesparfunktion, Regelungsfunktion	(> siehe Kap. 7.5 Regelungsfunktionen [P-0: 0x0044], S. 33)
Abblasfunktion	(> siehe Kap. 7.6 Abblasmodi [0x0045], S. 34)
Abblaszeit definieren	(> siehe Kap. 7.6.4 Abblaszeit einstellen [P-0: 0x006A], S. 35)
Anzeige-Einheit	(<u>> siehe Kap. 7.7 Anzeige-Einheit wählen</u> [0x004A], S. 35)
Ausschaltverzögerung	(> siehe Kap. 7.8 Ausschaltverzögerung [0x004B], S. 36)
Display-Ausrichtung	(> siehe Kap. 7.9 Anzeige im Display drehen [0x004F], S. 36)
Eco-Mode	(> siehe Kap. 7.10 ECO-Mode [0x004C], S. 36)
PIN-Code, Zugriffsrechte	(> siehe Kap. 7.11 Menüs verriegeln und frei- geben, S. 36)
IO-Link Device Access Locks	(> siehe Kap. 7.11.3 Zugriffsrecht unterbinden mit Device Access Locks [0x000C], S. 38)
IO-Link Extended Device Access Locks	(> siehe Kap. 7.11.4 Zugriffsrecht unterbinden mit Extended Device Access Locks [0x005A], S. 38)
Rücksetzen auf Werkseinstellungen	(> siehe Kap. 7.12 Auf Werkseinstellungen zurück- setzen (Clear All) [0x0002], S. 38)
Zähler	(<u>> siehe Kap. 7.13 Zähler, S. 39</u>)
Softwareversion	(> siehe Kap. 7.14 Softwareversion anzeigen [0x0017], S. 40)
Artikelnummer	(> siehe Kap. 7.15 Seriennummer anzeigen [0x0015], S. 40)
Seriennummer	(> siehe Kap. 7.16 Artikelnummer anzeigen [0x00FA], S. 41)
Production-Setup-Profile	(> siehe Kap. 7.17 Production-Setup-Profile, S. 41)
Energie- und Prozesskontrolle (EPC): Condition Monitoring (CM) Energy Monitoring (EM) Predictive Maintenance (PM)	(> siehe Kap. 7.18 Energie- und Prozesskontrolle (EPC), S. 41)
Spannungsmessung	(> siehe Kap. 5.1.2 Betriebsmodus und Versor- gungsspannungen anzeigen (Slide Show), S. 22)
Warnungen und Fehler	(> siehe Kap. 11 Störungsbehebung, S. 58)

7.2 Betriebszustände

7.2.1 Automatikbetrieb

Wenn das Produkt an die Versorgungsspannung angeschlossen wird, ist es betriebsbereit und befindet sich im Automatikbetrieb. Das ist der normale Betriebszustand, in dem das Produkt über die Anlagensteuerung betrieben wird.

Hierbei wird nicht zwischen SIO- und IO-Link Modus unterschieden.

Durch Bedienung der Tasten kann der Betriebszustand geändert und vom Automatikbetrieb in den "Manuellen Betrieb" gewechselt werden.

Die Parametrierung des Ejektors erfolgt immer aus dem Automatikbetrieb heraus.

7.2.2 Manueller Betrieb



HINWEIS

Änderung der Ausgangssignale im manuellen Betrieb

Personen- oder Sachschäden

• Elektrischen Anschluss nur durch Fachpersonal vornehmen lassen, das die Auswirkungen von Signaländerungen auf die gesamte Anlage einschätzen kann.

In der Betriebsart "Manueller Betrieb" können die Ejektorfunktionen "Saugen" und "Abblasen" unabhängig von der übergeordneten Steuerung über die Tasten der Folientastatur des Bedienelements gesteuert werden. Da in dieser Betriebsart die Ventilschutzfunktion deaktiviert ist, wird diese Funktion auch zum Auffinden und Beseitigen von Leckagen im Vakuumkreis verwendet.

In dieser Betriebsart blinken die beiden LED's "H1" und "H2".

Manuellen Betrieb aktivieren



HINWEIS

Änderung des manuellen Betriebs durch externe Signale

Personen- oder Sachschäden durch unvorhersehbare Arbeitsschritte

 Darauf achten, dass sich während des Betriebs keine Personen im Gefahrenbereich der Anlage befinden.



HINWEIS

Die Betriebsart Manueller Betrieb lässt sich nicht aktivieren.

Die Betriebsart Manueller Betrieb ist über die Steuerung gesperrt. Dieser Zustand wird im Display mit E90 angezeigt.

- Über die Steuerung die Betriebsart Manueller Betrieb freigeben.
- Die Tasten 🛇 und 🛇 gleichzeitig drücken und mindestens 3 Sekunden lang gedrückt halten.
- ⇒ Während der Betätigung wird [-□-] angezeigt.
- ⇒ Die LED's "H1" und "H2" blinken.

Manuellen Betrieb deaktivieren

- ✓ Der Ejektor ist im "Manuellen Betrieb".
- ▶ Die Taste 📟 drücken.
- ⇒ Die LED H1 und H2 blinken nicht mehr.

Die Betriebsart "Manueller Betrieb" wird auch bei einer Zustandsänderung der externen Signale verlassen.

Sobald der Ejektor ein externes Signal empfängt, wechselt er in den Automatikmodus.

Manuelles Saugen aktivieren und deaktivieren

Manuelles Saugen aktivieren

- ✓ Der Ejektor ist im "Manuellen Betrieb". Die LED's H1 und H2 blinken.
- Die Taste Odrücken, um den Betriebszustand "Saugen" zu aktivieren.
- ⇒ Die LED Saugen leuchtet.
- ⇒ Der Ejektor beginnt zu saugen.

Manuelles Saugen deaktivieren

- ✓ Der Ejektor befindet sich im Betriebszustand "Saugen".
- Die Taste Serneut drücken oder die Taste Sdrücken, um den Betriebszustand "Saugen" zu beenden.
- ⇒ Der Saugprozess ist deaktiviert.

Bei eingeschalteter Regelung $[\Box\Box\Box] = [\Box\Box]$ ist die Regelung gemäß den eingestellten Grenzwerten auch in der Betriebsart "Manueller Betrieb" aktiv.

In der Betriebsart "Manueller Betrieb" ist die Ventilschutzfunktion nicht aktiv.

Manuelles Abblasen aktivieren und deaktivieren

- ✓ Der Ejektor ist im "Manuellen Betrieb".
- Die Taste 🛇 drücken und halten.
- ⇒ Die LED Abblasen leuchtet.
- ⇒ Der Ejektor beginnt abzublasen, solange die Taste gehalten wird.
- Die Taste auf dem Ejektor loslassen, um das Abblasen zu beenden.
- ⇒ Der Abblasprozess ist deaktiviert.

7.2.3 Einrichtbetrieb

Der Einrichtbetrieb (Setting Mode) dient zum Auffinden und Beseitigen von Leckagen im Vakuumkreis. Da die Ventilschutzfunktion deaktiviert ist, und die Regelung auch bei erhöhter Regelfrequenz nicht deaktiviert wird.

In dieser Betriebsart blinken die beiden LED "H1" und "H2".

Einrichtbetrieb ein- und ausgeschaltet

• Über Bit 2 im Prozessdatenbyte Output (PDO) den entsprechenden Wert setzen.

Eine Änderung in Bit 0 und Bit 1 (Saugen und Abblasen) im PDO führt auch zum Verlassen des Einrichtbetriebs.

Diese Funktion steht nur im Betriebsmodus IO-Link zur Verfügung.

7.2.4 Eingeschränkter Betrieb

Die Versorgungsspannung wird von der Elektronik überwacht. Fällt die Versorgungsspannung unter ca. 19,2 V, wird dies durch eine Fehlermeldung angezeigt. Unterhalb dieser Spannungsschwelle ist ein definierter Betrieb des Ejektors nicht mehr gewährleistet.

Jedoch ist ein "Eingeschränkter Betrieb" möglich.

Bei den Ejektorvarianten NO und NC sind die Pilotventile "Abblasen" und "Saugen" und bei der Ejektorvariante IMP ist nur das Pilotventil "Abblasen" mit einer Handbetätigung ausgestattet.

Über die Handbetätigung kann das Ventil ohne Versorgungsspannung betätigt werden.

✓ Die Druckluftversorgung ist angeschlossen.



 Zur Aktivierung des entsprechenden Ventils die Handbetätigung z. B. mit einem Kugelschreiber betätigen.

Der "Eingeschränkte Betrieb" über die Handbetätigung der Ventile funktioniert auch ohne anliegende Versorgungsspannung.

7.3 Systemvakuum und -druck überwachen und Grenzwerte definieren

Der Ejektor verfügt über integrierte Sensoren für die Vakuum-Messung und die Druckluft-Messung (nur Variante -PC-).

Der aktuelle Vakuum- und Druckwert wird über das Display angezeigt und kann über IO-Link abgerufen werden.

Die Grenzwerte und die Hysterese werden im Grundmenü unter den Menüpunkten $[H^{-1}]$, $[H^{-1}]$, $[H^{-2}]$, $[H^{-2}]$, $[H^{-1}]$ und $[H^{-1}]$ oder über IO-Link eingestellt.

Die Grenzwerte, H-1 und h-1 werden bei der Regelungsfunktion zur Regelung herangezogen.

Zusätzlich gibt es einen nicht über das Grundmenü einstellbaren Grenzwert "Teil abgelegt" H3 [PDIN0]. Dieser ist fest eingestellt auf den Wert 20 mbar. Ist ein Vakuum < 20 mbar erreicht (H2 muss einmal erreicht worden sein) wird das Signal H3 gesetzt und der Ejektor gibt damit an die Steuerung die Information über das erfolgreiche Ablegen des Teils. Das Rücksetzen des Signals erfolgt bei neuem Befehl Saugen-EIN.

ISDU [Hex]	Grenzwert-Parameter	Beschreibung
P-0: 0x0064	H1	Regelungswert Vakuum
P-0: 0x0065	h1	Hysterese Vakuum
P-0: 0x0066	H2	Einschaltwert Signalausgang "Teilekontrolle"
P-0: 0x0067	h2	Hysterese Signalausgang "Teilekontrolle"
-	H3	Teil abgelegt 20 mbar
P-0: 0x0068	HP1	Einschaltwert Druck
P-0: 0x0069	hP1	Hysterese Druck

Übersicht der Vakuum- und Druckgrenzwerte:

7.4 Sensoren kalibrieren [0x0002]

Da die im Ejektor integrierten Sensoren fertigungsbedingten Schwankungen unterliegen, ist eine Kalibrierung der Sensoren im eingebauten Zustand zu empfehlen. Um den Ejektor zu kalibrieren, müssen die Pneumatikkreisläufe des Systems zur Atmosphäre hin geöffnet sein.

Eine Nullpunktverschiebung ist nur im Bereich von ±3% des Endwerts des Messbereichs möglich.

Ein Überschreiten der zulässigen Grenze von ±3% wird durch die Fehlercode's [\Box] und [\Box] im Display und über IO-Link angezeigt.

Die Funktion zur Nullpunkteinstellung der Sensoren wird im Grundmenü über den Parameter [$\Box \Box \Box$] oder über IO-Link ausgeführt.

Kalibrieren über das Grundmenü:

- 1. Um den Nullpunkt der integrierten Sensoren einzustellen, die Taste 📟 drücken.
- 2. Die Taste \bigcirc oder \bigcirc drücken, bis [$\Box \Box \Box$] in der Anzeige erscheint.
- 3. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- 4. Mit der Taste ⊙ oder ⊙ zwischen [□□], [□□], [□□] (Kalibrieren des Vakuumsensors) und [□□] (Kalibrieren des Drucksensors, nur bei Variante -PC-) wählen.
- 5. Falls das Menü verriegelt ist: Gültigen PIN-Code eingeben.
- 6. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- ⇒ Der gewählte Sensor ist kalibriert.

7.5 Regelungsfunktionen [P-0: 0x0044]

Der Ejektor bietet die Möglichkeit, Druckluft zu sparen oder zu verhindern, dass ein zu hohes Vakuum erzeugt wird. Bei Erreichen des eingestellten Schaltpunkts H1 wird die Vakuum-Erzeugung unterbrochen. Fällt das Vakuum durch Leckage unterhalb des Hystereseschaltpunkts (H1-h1), beginnt die Vakuum-Erzeugung erneut.

Die **zulässige Leckage** [P-0: 0x006C] wird mit dem Parameter $[- \lfloor -]$ im Konfigurationsmenü in der Einheit mbar/s eingestellt. Die Leckage wird gemessen, nachdem die Regelungsfunktion mit Erreichen des Schaltpunktes H1 das Saugen unterbrochen hat.

Folgende Betriebsarten der Reglungsfunktion können über das Konfigurationsmenü unter dem Parameter [$\Box \Box \Box$] bzw. über IO-Link eingestellt werden:

7.5.1 Keine Regelung (Dauersaugen)

Der Ejektor saugt konstant mit maximaler Leistung. Diese Einstellung empfiehlt sich für sehr poröse Werkstücke, bei denen auf Grund der hohen Leckage ein ständiges Aus- und wieder Einschalten der Vakuum-Erzeugung die Folge wäre.

Die Einstellung der Regelungsfunktion für diese Betriebsart ist $[\Box \vdash \vdash]$.

Diese Einstellung ist nur möglich, wenn die Regelungsabschaltung deaktiviert ist $[d\Box \Box] = [\Box \Box]$.

7.5.2 Regelung

Der Ejektor schaltet bei Erreichen des Schaltpunktes H1 die Vakuum-Erzeugung ab, und bei Unterschreiten des Hysteresepunktes (H1-h1) wieder ein. Die Schaltpunktbewertung für H1 folgt der Regelung. Diese Einstellung ist besonders für saugdichte Werkstücke empfohlen.

Die Einstellung der Regelungsfunktion für diese Betriebsart ist [□□].

Zum Schutz des Ejektors ist in dieser Betriebsart die Überwachung der Ventilschalthäufigkeit aktiv.

Bei zu schnellem Nachregeln wird die Regelung deaktiviert und auf Dauersaugen umgeschaltet.

7.5.3 Regelung mit Leckageüberwachung

Diese Betriebsart entspricht der vorherigen, jedoch wird zusätzlich die Leckage des Systems gemessen und mit dem einstellbaren Grenzwert der zulässigen Leckage $[-\lfloor -]$ verglichen.

Überschreitet die tatsächliche Leckage den Grenzwert mehr als zweimal hintereinander, wird auch hierdurch die Regelung deaktiviert und auf Dauersaugen umgeschaltet.

Die Einstellung der Regelungsfunktion für diese Betriebsart ist $[\Box \neg \neg \neg]$.

7.5.4 Regelungsabschaltung [P-0: 0x004E]

Über diese Funktion kann die automatische Regelungsabschaltung deaktiviert werden.

Die Funktion kann über das Konfigurationsmenü mit dem Parameter [$d \Box \Box$] bzw. über IO-Link eingestellt werden.

Wird über den Parameter $[d \sqsubset 5]$ der Einstellwert $[\neg \Box]$ gewählt, geht der Ejektor bei zu hoher Leckage und zu großer Ventilschalthäufigkeit >6/3 Sekunden in den Betriebszustand "Dauersaugen".

Wird über den Parameter [d = 5] der Einstellwert [d = 5] gewählt, wird das Dauersaugen deaktiviert und der Ejektor regelt trotz hoher Leckage oder einer Ventilschalthäufigkeit >6/3 Sekunden weiter. Bei Überschreiten der Ventilschalthäufigkeit wird nicht auf Dauersaugen umgeschaltet.



Wird die Regelungsabschaltung deaktiviert, regelt das Saugventil sehr häufig. Der Ejektor kann zerstört werden.

Im Falle von Unterspannung bzw. Spannungsausfall wird je nach Ejektorvariante (NO / NC / IMP) trotz deaktiviertem Dauersaugen durch $[d \square] = [\exists \square]$ in den Betriebszustand "Dauersaugen" umgeschaltet.

7.6 Abblasmodi [0x0045]

Es kann zwischen drei Abblasmodi gewählt werden. Die Funktion kann über das Konfigurationsmenü unter dem Parameter [$b \lfloor \Box$] oder über IO-Link eingestellt werden.

7.6.1 Extern gesteuertes Abblasen

Das Ventil "Abblasen" wird über den Befehl "Abblasen" direkt angesteuert. Der Ejektor bläst für die Dauer des anstehenden Signals "Abblasen" ab. Das Signal "Abblasen" ist dominant gegenüber dem Signal "Saugen".

Die Einstellung der Abblasfunktion für diese Betriebsart ist $[- \in -]$.

7.6.2 Intern zeitgesteuertes Abblasen

Die Einstellung der Abblasfunktion für diese Betriebsart ist [|-|].

Das Ventil "Abblasen" wird bei Verlassen des Betriebszustands "Saugen" automatisch für die eingestellte Zeit angesteuert. Die Dauer der Abblaszeit wird im Grundmenü über den Parameter $[\pm b \bot]$ eingestellt. Der Parameter $[\pm b \bot]$ wird im Grundmenü unterdrückt wenn die Betriebsart $[- \Xi -]$ eingestellt ist.

Das Signal "Abblasen" ist dominant gegenüber dem Signal "Saugen", auch bei einer sehr lang eingestellter Abblaszeit.

7.6.3 Extern zeitgesteuertes Abblasen

Die Einstellung der Abblasfunktion für diese Betriebsart ist $[\vdash - \vdash]$.

Der Abblasimpuls wird über den Befehl bzw. durch das Signal "Abblasen" extern angesteuert. Das Ventil "Abblasen" wird für die eingestellte Zeit [$\vdash b \perp$] angesteuert. Ein längeres Eingangssignal führt nicht zu einer längeren Abblasdauer.

Das Signal "Abblasen" ist dominant gegenüber dem Signal "Saugen", auch bei einer sehr lang eingestellten Abblaszeit.

Die Dauer der Abblaszeit wird im Grundmenü über den Parameter [bb] eingestellt. Der Parameter [bb] wird im Grundmenü unterdrückt wenn die Betriebsart [-b-] eingestellt ist.

7.6.4 Abblaszeit einstellen [P-0: 0x006A]

Wenn die Abblasfunktion des Ejektors auf intern zeitgesteuertes $[b \lfloor \Box] = [|-L]$ oder extern zeitgesteuertes $[b \lfloor \Box] = [L - L]$, Abblasen" eingestellt ist, kann die Abblaszeit [L - L] eingestellt werden. Die angezeigte Zahl entspricht der Abblaszeit in Sekunden. Es kann eine Zeit von 0,10 s bis 9,99 s eingestellt werden.

Der Parameter [$\vdash \Box \sqcup$] wird im Grundmenü unterdrückt wenn die Betriebsart [$\neg \Box \neg$] eingestellt ist.

7.7 Anzeige-Einheit wählen [0x004A]

Über diese Funktion kann die Einheit des angezeigten Vakuum- bzw. Druck-Werts ausgewählt werden.

Die Funktion kann über das Konfigurationsmenü über den Parameter [un] oder über IO-Link eingestellt werden.

Einheit	Erklärung
bar	Die Anzeige der Vakuumwerte ist in der Einheit mbar. Die Anzeige des Druckwertes ist in der Einheit bar. Die Einstellung der Einheit ist [$b\Box\Box$].
Pascal	Die Anzeige der Vakuum-/Druckwerte ist in der Einheit kPa. Die Einstellung der Einheit ist [k \square].
inchHg	Die Anzeige der Vakuum-/Druckwerte ist in der Einheit inHg. Die Einstellung der Einheit ist [$-H\Box$].
psi	Die Anzeige der Vakuum-/Druckwerte ist in der Einheit psi. Die Einstellung der Einheit ist [P_{-1}].

Es stehen folgende Einheiten zur Verfügung:



Die Auswahl der Einheit wirkt sich nur auf das Display aus. Die Einheiten der über IO-Link zugänglichen Parameter sind von dieser Einstellung nicht betroffen.

7.8 Ausschaltverzögerung [0x004B]

Über diese Funktion kann eine Ausschaltverzögerung der Signale H1, H2 und HP1 eingestellt werden. Hierdurch können kurzfristige Einbrüche im Druck- oder Vakuumkreis ausgeblendet werden.

Die Ausschaltverzögerung hat Einfluss auf die Prozessdatenbit's in IO-Link und die Zustandsanzeigen H1 und H2.

7.9 Anzeige im Display drehen [0x004F]

Zur Anpassung an die Einbaulage lässt sich die Displayausrichtung im Konfigurationsmenü über den Parameter $[d^{\square}d^{\square}]$ oder über IO-Link um 180° drehen.

Die Werkseinstellung ist $[\Box \vdash d]$. Das entspricht der Standardausrichtung.

Um die Anzeige um 180° zu drehen die Parametereinstellung [┌□└] wählen.

Mit der Anzeige im Display tauschen auch die Tasten 🛇 und 🛇 ihre Funktion. Die Taste "Down" wird zur Taste "Up".

Die Dezimalpunkte des Displays erscheinen am oberen Rand der Anzeige.

Im gedrehten Betrieb ist der Dezimalpunkt ganz rechts nicht mehr darstellbar und fehlt daher bei der Anzeige der Zählerstände und Seriennummer.

7.10 ECO-Mode [0x004C]

Um Energie zu sparen, bietet der Ejektor die Möglichkeit, das Display abzuschalten oder zu dimmen. Durch Aktivieren des ECO-Mode wird die Anzeige 1 Minute nach der letzten Tastenbetätigung abgeschaltet oder gedimmt wodurch die Stromaufnahme des Systems reduziert wird.

Der ECO-Mode wird im Konfigurationsmenü mit dem Parameter [$\Box \Box \Box$] bzw. über IO-Link aktiviert und deaktiviert.

Zur Verfügung stehen drei Einstellungen:

- $[\Box \vdash \vdash]$: Energiesparmodus ist nicht aktiv.
- [LD]: Die Helligkeit des Displays wird nach 1 Minute um 50% reduziert.
- [$\Box \Box$]: Das Display wird nach 1 Minute ausgeschaltet.

Das Display wird durch das Drücken einer beliebigen Taste oder durch eine Fehlermeldung wieder aktiviert.



1

Durch Aktivieren des ECO-Mode über IO-Link wird das Display sofort in den Energiesparmodus versetzt.

7.11 Menüs verriegeln und freigeben

Die Menüs können vor unbeabsichtigtem Zugriff durch einen PIN-Code [□ |□] oder im IO-Link mit "Device Access Locks" geschützt werden. Die Anzeige der aktuellen Einstellungen ist weiterhin gewährleistet.

Im Auslieferungszustand ist der PIN-Code 000. Die Menüs sind somit nicht gesperrt.



Da sich durch die Parametrierung im laufenden Betrieb der Zustand von Signalen verändern kann, wird die Verwendung eines PIN-Code empfohlen.

7.11.1 PIN-Code [0x004D]

Zum Aktivieren der Verriegelung muss ein gültiger PIN-Code von 001 bis 999 über den Parameter [\Box $|\Box$] im Konfigurationsmenü bzw. über IO-Link eingegeben werden.

Wenn die Verriegelung aktiviert ist, blinkt [L□□] im Display oder es wird zur Eingabe des PIN-Codes aufgefordert.

Im Folgenden wird beschrieben, wie ein PIN-Code über das Bedien- und Anzeigenelement definiert wird:

- 1. Die Taste 🖤 für mindestens 3 Sekunden drücken.
 - ⇒ Während der Betätigung blinkt [-C-] in der Anzeige.
 - ⇒ Das Konfigurationsmenü ist geöffnet.
- 2. Mit der Taste \bigcirc oder \bigcirc den Parameter [\square \square] wählen.
- 3. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- 4. Mit der Taste O oder O die erste Ziffer des PIN-Codes eingeben.
- 5. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- 6. Die beiden weiteren Ziffern in gleicher Weise eingeben.
- 7. Um den PIN-Code zu speichern, die Taste 🕑 drücken.
- ⇒ Die Menüs sind verriegelt.

Zum dauerhaften Ausschalten der Verriegelung muss der PIN-Code 000 vergeben werden.

Über IO-Link ist auch bei aktivem PIN-Code der Vollzugriff auf das Gerät möglich. Außerdem kann über IO-Link der aktuelle PIN-Code ausgelesen, verändert oder gelöscht werden (PIN-Code = 000).

7.11.2 Menüs freigeben

Über das Konfigurationsmenü können die Menüs vor unbeabsichtigtem Zugriff durch einen PIN-Code $[P \neg \Box]$ geschützt werden. Wenn die Verriegelung aktiviert ist, blinkt $[\Box \Box \Box]$ im Display oder es wird zur Eingabe des PIN-Codes aufgefordert.



Tipps und Tricks für die Parametereinstellung

- Durch Drücken der Tasten O oder O f
 ür ca. 3 Sekunden beginnt der zu
 ändernde Zahlenwert schnell durchzulaufen.
- Wird ein veränderter Wert durch kurzes Drücken der Taste verlassen, bleibt der Wert unverändert.

Die Menüs werden folgendermaßen freigegeben:

- 1. Die Taste 🔍 drücken.
- 2. Mit der Taste O oder O die erste Ziffer des PIN-Codes eingeben.
- 3. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- 4. Die beiden weiteren Ziffern in gleicher Weise eingeben.
- 5. Zur Freigabe des Menüs die Taste 🕑 drücken.
- ⇒ Bei Eingabe einer gültigen PIN erscheint die Meldung [$\Box \neg \Box$].
- ⇒ Bei Eingabe des falschen PIN-Codes erscheint die Meldung [└□□] und die Menüs bleiben gesperrt.

Die Verriegelung wird automatisch wieder aktiviert, nachdem das ausgewählte Menü verlassen oder die gewünschte Funktion beendet wurde. Zur dauerhaften Freigabe muss der PIN-Code 000 eingestellt werden.

Im Auslieferungszustand ist der PIN-Code 000. Die Menüs sind somit nicht gesperrt.



Wenn der korrekte PIN-Code nicht mehr bekannt ist, den PIN-Code über IO-Link auslesen oder zurücksetzen, oder über NFC ein Rücksetzen auf Werkseinstellungen ausführen.

7.11.3 Zugriffsrecht unterbinden mit Device Access Locks [0x000C]

In der Betriebsart IO-Link steht der Standardparameter "Device Access Locks" zur Verfügung, um ein Verändern der Parameterwerte über das Bedienelement des Ejektors zu verhindern.

Eine vorhandene Verriegelung des Menüs über den Parameter Device Access Locks hat eine höhere Priorität als die Menü-PIN. D. h. diese Verriegelung kann auch durch Eingabe einer PIN nicht umgangen werden und bleibt erhalten.

Sie kann nur über IO-Link, nicht über den Ejektor selbst, wieder rückgängig gemacht werden.

7.11.4 Zugriffsrecht unterbinden mit Extended Device Access Locks [0x005A]

Im Parameter Extended Device Access Locks besteht die Möglichkeit:

- Den NFC-Zugriff komplett zu unterbinden oder auf eine Nur-Lese-Funktion zu beschränken. Die Verriegelung von NFC über den Parameter Extended Device Access Locks hat eine höhere Priorität als die NFC-PIN. Das heißt, diese Verriegelung kann auch durch Eingabe einer PIN nicht umgangen werden.
- Die Betriebsart Manueller Betrieb zu sperren.
- Das Senden von IO-Link Events zu unterbinden.

7.12 Auf Werkseinstellungen zurücksetzen (Clear All) [0x0002]

Über diese Funktion werden,

- die Konfiguration des Ejektors,
- das Initial Setup,
- die Einstellungen der Production-Setup-Profile und
- der IO-Link-Parameter "Application Specific Tag".

auf den Auslieferungszustand zurückgesetzt.

Die Funktion wird im Konfigurationsmenü über den Parameter [$\neg \Box \Box$] oder über IO-Link ausgeführt.

Die Werkseinstellungen des Ejektors sind in den Technischen Daten (<u>> siehe Kap. 4.4.2 Werkseinstel-</u> lungen, S. 17) beschrieben.



Durch die Aktivierung/Deaktivierung des Produkts führen Ausgangssignale zu einer Aktion im Fertigungsprozess!

Personenschäden

- Möglichen Gefahrenbereich meiden.
- Aufmerksam sein.

Im Folgenden wird beschrieben, wie der Ejektor über das Anzeige- und Bedienelement auf die Werkseinstellung zurückgesetzt wird:

- 1. Die Taste 📟 für mindestens 3 Sekunden drücken.
- 2. Mit der Taste \bigcirc oder \bigcirc den Parameter [$\neg \Box \Box$] wählen.
- 3. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- 4. Mit den Tasten \bigcirc oder \bigcirc den Einstellparameter [$\exists E \subseteq$] auswählen.
- 5. Falls das Menü verriegelt ist: Gültigen PIN-Code eingeben.
- 6. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
- ⇒ Der Ejektor ist auf die Werkseinstellungen gesetzt.

Die Funktion Rücksetzen auf Werkseinstellungen wirkt sich nicht aus auf:

- die Zählerstände und
- die Nullpunkteinstellung der Sensoren.

7.13 Zähler

Der Ejektor verfügt über drei interne, nicht löschbare Zähler sowie über drei löschbare Zähler.

Die Zähler 1 $[\Box \Box]$ und $[\Box \Box]$ werden bei jedem gültigen Impuls am Signal "Saugen" erhöht und zählen somit die Saugzyklen des Ejektors.

Die Zähler 2 $[\Box \Box \Box]$ und $[\Box \Box \Box]$ zählen die Schaltzyklen des Saugventils und die Zähler 3 $[\Box \Box \Box]$ und $[\Box \Box \Box]$ zählen die CM-Ereignisse.

ISDU [Hex]	Anzeige Code	Funktion	Beschreibung
0x008C		Zähler 1 (Counter 1)	Zähler für Saugzyklen (Signal "Saugen")
0x008D	ccS	Zähler 2 (Counter 2)	Zähler für Schalthäufigkeit des Saugventils
0x008E	cc3	Zähler 3 (Counter 3)	Zähler Condition-Monitoring Ereignisse
0x008F		Zähler 1 (Counter 1), löschbar	Zähler für Saugzyklen (Signal Saugen) – löschbar
0x0090	cF5	Zähler 2 (Counter 2), löschbar	Zähler für Schalthäufigkeit des Saugventils – löschbar
0x0091	ct3	Zähler 3 (Counter 3), löschbar	Zähler Condition-Monitoring Ereignisse, löschbar

Die Zähler können im Systemmenü über die in der Tabelle genannten Parameter oder über IO-Link ausgelesen bzw. angezeigt werden.

Zähler anzeigen am Bedienfeld des Ejektors:

- ✓ Der gewünschte Zähler ist im Systemmenü ausgewählt.
- Den Zähler mit der Taste 🕑 bestätigen.
- ⇒ Die drei letzten Dezimalstellen des Gesamtzählwerts werden angezeigt. Der Dezimalpunkt ganz rechts leuchtet. Dies entspricht dem Dreierblock von Ziffern mit der niedrigsten Wertigkeit.

Mit der Taste O oder V können die übrigen Dezimalstellen des Gesamtzählwerts angezeigt werden. Die Dezimalpunkte zeigen an, welcher Dreierblock von Ziffern des Gesamtzählwerts im Display visualisiert wird.

Der Gesamtwert des Zählers setzt sich aus folgenden 3 Ziffernblöcken zusammen:

Angezeigter Abschnitt	10 ⁶	10 ³	10 ⁰
Ziffernblock	0.48	618	593.

Der aktuelle Gesamtzählwert beträgt in diesem Beispiel 48 618 593.

Zähler löschen [0x0002]

Die löschbaren Zähler können auf zwei Arten auf 0 zurückgesetzt werden:

- mit Systemkommandos über IO-Link oder
- über das Bedienfeld
- ✓ Das Systemmenü ist ausgewählt.
- 1. Mit der Taste 🛇 den Parameter [┌┌└└] auswählen und mit der Taste 🥹 bestätigen.
- 2. Mit der Taste O oder O [465] auswählen und mit der Taste O bestätigen.
- ⇒ Alle löschbaren Zähler sind auf 0 zurückgesetzt.

7.14 Softwareversion anzeigen [0x0017]

Die Softwareversion gibt Auskunft über die aktuell laufende Software auf dem internen Controller.

Die Firmware des Systems kann über das von IO-Link definierte Profil "Firmware Update" aktualisiert werden. Hierbei wird bei Bedarf auch die Firmware der Ventilmodule aktualisiert. Das Bit PD In Byte 1.2 signalisiert das Vorhandensein einer aktuelleren Version im Einspeisemodul.

7.15 Seriennummer anzeigen [0x0015]

Die Seriennummer gibt Auskunft über den Fertigungszeitraum des Ejektors.

- ✓ Das Systemmenü öffnen.
- 1. Mit der Taste 🛇 oder 🛇 den Parameter [与□□] wählen.
- 2. Mit der Taste 🕑 bestätigen.
 - ⇒ Die drei ersten Dezimalstellen der Seriennummer werden angezeigt (die Stellen x10⁶). Der Dezimalpunkt ganz links leuchtet. Dies entspricht dem Dreierblock von Ziffern mit der höchsten Wertigkeit.
- 3. Mit der Taste 🛇 oder 🛇 können die übrigen Dezimalstellen der Seriennummer angezeigt werden.

Die Dezimalpunkte zeigen an, welcher Dreierblock von Ziffern der Seriennummer im Display angezeigt wird.

Die Seriennummer setzt sich aus 3 Ziffernblöcken zusammen:

Angezeigter Abschnitt	10 ⁶	10 ³	10 °
Ziffernblock	0.48	6 18	593.

Die aktuelle Seriennummer beträgt in diesem Beispiel 48 618 593.

▶ Um die Funktion zu verlassen, die Taste 📟 drücken.

7.16 Artikelnummer anzeigen [0x00FA]

Die Artikelnummer ist parallel zum Label auf dem Ejektor auch elektronisch gespeichert.

- ✓ Das Systemmenü öffnen.
- 1. Mit der Taste \bigcirc oder \bigcirc den Parameter Artikelnummer [$\exists \neg \vdash$] auswählen.
- 2. Mit der Taste bestätigen.
 ⇒ Die beiden ersten Stellen der Artikelnummer werden angezeigt.
- 3. Mit der Taste 🛇 werden die übrigen Stellen der Artikelnummer angezeigt. Die angezeigten Dezimalpunkt gehören zur Artikelnummer.

Die Artikelnummer besteht aus 4 Ziffernblöcken mit 11 Stellen.

Angezeigter Abschnitt	1	2	3	4
Ziffernblock	10.	02.0	2.00	383

Die Artikelnummer lautet in diesem Beispiel 10.02.02.00383.

▶ Um die Funktion zu verlassen, die Taste drücken.

7.17 Production-Setup-Profile

Der Ejektor bietet im IO-Link Modus die Möglichkeit, bis zu vier unterschiedliche Production-Setup-Profile (P-0 bis P-3) abzuspeichern. Dabei werden alle für das Werkstückhandling wichtigen Parameterdaten hinterlegt. Das jeweilige Profil wird über das Prozessdatenbyte PDO Byte 0 ausgewählt. Parameter können somit an verschiedene Prozessbedingungen angepasst werden.

Der aktuell ausgewählte Datensatz wird über die Parameterdaten – Production Setup dargestellt. Dieser Datensatz entspricht den aktuellen Parametern, mit denen der Ejektor arbeitet und die über das Menü angezeigt werden.

Im IO-Link-Betrieb den aktuell verwendeten Parameterdatensatz (P-0 bis P-3) anzeigen lassen:

- ▶ Grundmenü über die Taste 📟 auswählen.
- ⇒ Der aktuell verwendete Parameterdatensatz (P-0 bis P-3) wird kurz im Display angezeigt.

Als Grundeinstellung ist Production-Setup-Profil P-0 gewählt.

In den Menüs kann immer nur das aktuell über IO-Link ausgewählte Profil eingestellt werden.

7.18 Energie- und Prozesskontrolle (EPC)

Im IO-Link Modus ist die in drei Module unterteilte Funktion Energie- und Prozesskontrolle (EPC) verfügbar:

- das Condition Monitoring [CM]: Zustandsüberwachung zur Erhöhung der Anlagenverfügbarkeit
- das Energy Monitoring [EM]: Energieüberwachung zur Optimierung des Energieverbrauchs des Vakuumsystems und
- das Predictive Maintenance [PM] : Vorausschauende Wartung zur Steigerung der Performance und Qualität von Greifsystemen.

7.18.1 Condition-Monitoring (CM)

Ventilschalthäufigkeit überwachen

Bei aktivierter Luftsparfunktion und gleichzeitig hoher Leckage im Greifsystem schaltet der Ejektor sehr oft zwischen den Zuständen Saugen und Saugen-Aus um. Dadurch steigt die Anzahl der Schaltvorgänge der Ventile in sehr kurzer Zeit stark an.

Um den Ejektor zu schützen und die Lebensdauer des Ejektors zu erhöhen, schaltet der Ejektor bei einer Schaltfrequenz von > 6/3 s (mehr als 6 Schaltvorgänge binnen 3 Sekunden) automatisch die Luftsparfunktion ab und geht auf Dauersaugen. Der Ejektor bleibt dann im Zustand Saugen.

Zusätzlich wird eine Warnung ausgegeben und das zugehörige Condition-Monitoring-Bit gesetzt.



Diagramm Ventilschalthäufigkeit

Evakuierungszeit überwachen

Wenn die gemessene Evakuierungszeit t1 (von H2 nach H1) den Vorgabewert übersteigt, wird die Condition-Monitoring-Warnung "Evacuation time longer than t-1" ausgelöst und die Statusampel schaltet auf gelb.



Der Vorgabewert für die maximal zulässige Evakuierungszeit t1 kann im Konfigurationsmenü über den Parameter [$\lfloor - \rfloor$] oder über IO-Link [0x006B] eingestellt werden. Durch Einstellung des Wertes [\Box] (= off) wird die Überwachung deaktiviert. Die maximal einstellbare Evakuierungszeit ist 9,99 Sekunden.

Evakuierungszeit t0 und t1 messen

Evakuierungszeit t0 messen:

Gemessen wird die Zeit (in ms) vom Beginn eines Saugzyklus bis zum Erreichen des Grenzwerts H2 (Parameter "Evacuation time t0" [0x0094]).

Evakuierungszeit t1 messen:

Gemessen wird die Zeit (in ms) vom Erreichen des Grenzwerts H2 bis zum Erreichen des Grenzwerts H1 (Parameter "Evacuation time t1" [0x0095]).

Leckage messen

Im Regelungsbetrieb ($[\Box\Box\Box] = [\Box\Box\Box]$) oder $[\Box\Box]$) wird der Vakuumabfall bzw. die Leckage innerhalb einer gewissen Zeit gemessen (als Vakuumabfall pro Zeiteinheit in mbar/s), nachdem die Luftsparfunktion auf Grund des Erreichens des Schaltpunktes H1 das Saugen unterbrochen hat. Der gemessene Leckagewert "L" kann über IO-Link abgefragt werden.

Leckage überwachen und Niveau bewerten

Im Regelungsbetrieb ($[\Box\Box\Box] = [\Box\Box]$) wird der Vakuumabfall innerhalb einer gewissen Zeit überwacht (mbar/s).

Bei der Bewertung des Leckage-Niveaus werden zwei Zustände unterschieden:

Leckage L < zulässiger Wert -L-

Wenn die Leckage L kleiner ist als der eingestellte Wert -L-,

- fällt das Vakuum weiter bis zum Rückschaltpunkt rP1 ab
- der Ejektor beginnt wieder zu saugen (normaler Regelungsmodus)

Leckage L > zulässiger Wert -L-

Ist die Leckage L größer als der eingestellte Wert -L-, wird im Display abwechselnd der Parameter [−]L[−] und der Vakuumwert angezeigt.



Der zulässige Leckagewert -L- wird im Menü Erweiterte Funktionen über den Parameter [-L-] eingestellt.

Regelungsschwelle überwachen

Wenn innerhalb des Saugzyklus der Vakuum-Grenzwert H1 nie erreicht wird, wird die Condition-Monitoring-Warnung "H1 not reached" ausgelöst und die Systemzustandsampel auf gelb.

Diese Warnung wird am Ende der aktuellen Saugphase zur Verfügung gestellt und bleibt bis zum nächsten Beginn des Saugens aktiv.

Staudruck überwachen

Zu Beginn eines jeden Saugzyklus wird, wenn möglich, eine Staudruckmessung durchgeführt (Vakuum im freien Ansaugen). Das Ergebnis dieser Messung wird mit den eingestellten Grenzwerten für H1 und H2 verglichen.

Wenn der Staudruck größer als (H2 – h2), jedoch kleiner als H1 ist, wird die entsprechende Condition-Monitoring-Warnung ausgelöst und die Statusampel schaltet auf gelb.

Versorgungsspannungen überwachen

 (\mathbf{i})

Der Ejektor ist kein Spannungsmessgerät! Jedoch stellen die Messwerte und die daraus abgeleiteten Systemreaktionen ein hilfreiches Diagnosetool für die Zustandsüberwachung dar.

Der Ejektor misst den Wert der Versorgungsspannungen U_s und U_A. Die Messwerte können über die Parameterdaten ausgelesen werden.

Bei Spannungen außerhalb des gültigen Bereichs werden folgende Zustandsmeldungen verändert:

- Device Status
- Condition Monitoring Parameter
- ein IO-Link Event wird generiert

Bei Unterspannung werden die Ventile nicht mehr angesteuert und der Ejektor geht in seine Grundstellung:

- NO-Ejektor geht in den Betriebszustand Saugen.
- NC-Ejektor geht in den Betriebszustand Pneumatisch AUS.
- IMP-Ejektor behält den gerade angesteuerten Betriebszustand "Saugen" bzw. "Pneumatisch AUS" bei.

Befindet sich der Ejektor im Manuellen Betrieb, wird dieser verlassen.

Bei Überspannung wird zudem ein Condition-Monitoring-Ereignis generiert.

Condition Monitorung Ereignisse und Zustandsanzeige [0x0092]

Condition-Monitoring-Ereignisse bewirken während des Saugzyklus ein sofortiges Umschalten der Statusampel von grün auf gelb. Welches Ereignis diese Umschaltung bewirkt hat, kann dem IO-Link-Parameter "Condition Monitoring" entnommen werden.

Bit	Ereignis	Aktualisierung
0	Ventilschutzfunktion hat angesprochen	zyklisch
1	Eingestellter Grenzwert t-1 für Evakuierungszeit über- schritten	zyklisch
2	Eingestellter Grenzwert -L- für Leckage überschritten	zyklisch
3	Grenzwert H1 wurde nicht erreicht	zyklisch
4	Staudruck > (H2-h2) und < H1	sobald ein entsprechender Stau- druckwert ermittelt werden konnte
5	Versorgungsspannung U _s außerhalb Arbeitsbereich	ständig
6	Versorgungsspannung U _A außerhalb Arbeitsbereich	ständig
7	Vorgegebener Systemdruck während dem Saugvorgang zu gering	ständig
8	Vorgegebener Systemdruck außerhalb Arbeitsbereich	ständig

Die folgende Tabelle zeigt die Codierung der Condition-Monitoring-Warnungen:

Die Bits 0 bis 3 beschreiben Ereignisse, die pro Saugzyklus nur einmalig auftreten können. Sie werden immer zu Beginn des Saugens (zyklisch) zurückgesetzt und bleiben nach Ende des Saugens stabil.

Das Bit 4, dass einen zu hohen Staudruck beschreibt, ist nach Einschalten des Geräts zunächst gelöscht und wird aktualisiert, sobald ein Staudruckwert ermittelt werden konnte.

Die Bits 5 bis 8 werden unabhängig vom Saugzyklus ständig aktualisiert und spiegeln die aktuellen Werte der Versorgungsspannungen und des Systemdrucks wieder.

Die Messwerte des Condition-Monitoring, also die Evakuierungszeiten t_0 und t_1 und der Leckagewert L, werden immer zu Beginn des Saugens zurückgesetzt und aktualisiert, sobald sie gemessen werden konnten.

7.18.2 Energy Monitoring (EM) [0x009B, 0x009C, 0x009D]

Um die Energieeffizienz von Vakuum-Greifsystemen optimieren zu können, bietet der Ejektor eine Funktion zur Messung und Anzeige des Energie- und Luftverbrauchs an.

Bei der prozentualen Luftverbrauchsmessung berechnet der Ejektor den prozentualen Luftverbrauch des letzten Saugzyklus. Dieser Wert entspricht dem Verhältnis aus der Gesamtdauer des Saugzyklus und der aktiven Saug- und Abblaszeit.

Bei der Variante -PC- wird der Betriebsdruck direkt gemessen.

Bei der Variante ohne Drucksensor ist es möglich über die IO-Link-Prozessdaten einen extern erfassten Druckwert einzuspeisen. Wenn der Wert zur Verfügung steht, kann zusätzlich zur prozentualen Luftverbrauchsmessung eine absolute Luftverbrauchsmessung durchgeführt werden. Unter Berücksichtigung von Systemdruck und Düsengröße wird der tatsächliche Luftverbrauch eines Saugzyklus berechnet und in der Einheit Normliter [NL] angegeben. Der Messwert wird mit Beginn des Saugens zurückgesetzt und im laufenden Zyklus ständig aktualisiert. Nach Ende des Abblasens kann sich somit keine Änderung mehr ergeben.

Die verbrauchte elektrische Energie wird während eines Saugzyklus inklusive Eigenenergie und Verbrauch der Ventilspulen bestimmt und in der Einheit Wattsekunde (Ws) angegeben.

Für die Ermittlung des elektrischen Energieverbrauchs muss auch die Neutralphase des Saugzyklus berücksichtig werden. Daher können die Messwerte erst mit Beginn des nächsten Saugzyklus aktualisiert werden. Sie stellen während des kompletten Zyklus das Ergebnis des vorhergehenden Zyklus dar.



Der Ejektor ist kein kalibriertes Messgerät. Die Werte können jedoch als Referenz und für Vergleichsmessungen herangezogen werden.

7.18.3 Predictive Maintenance (PM)

Überblick Predictive Maintenance (PM)

Um Verschleiß und andere Beeinträchtigungen des Vakuum-Greifsystems frühzeitig erkennen zu können, bietet der Ejektor Funktionen zur Erkennung von Trends in der Qualität und Leistung des Systems an. Dazu werden die gemessenen Werte der Leckage und des Staudrucks verwendet.

Der Messwert für die Leckagerate und die darauf beruhende Qualitätsbewertung in Prozent werden immer zu Beginn des Saugens zurückgesetzt und während des Saugens als gleitender Durchschnitt ständig aktualisiert. Die Werte bleiben somit erst nach Ende des Saugens stabil.

Messung der Leckage

Die Regelungsfunktion unterbricht das Saugen, sobald der Grenzwert SP1 erreicht ist. Danach wird die Leckage als Vakuumabfall pro Zeiteinheit in mbar/s gemessen.

Messung des Staudrucks

Gemessen wird das im freien Ansaugen erreichte Systemvakuum. Die Messdauer beträgt ca. 1 s. Deshalb muss für die Auswertung eines gültigen Staudruckwerts nach Beginn des Saugens für mindestens 1 s frei angesaugt werden. Die Saugstelle darf zu diesem Zeitpunkt nicht von einem Bauteil belegt sein.

Messwerte, die unter 5 mbar oder über dem Grenzwert H1 liegen, werden dabei nicht als gültige Staudruckmessung betrachtet und somit verworfen. Das Ergebnis der letzten gültigen Messung bleibt erhalten.

Messwerte, die unter dem Grenzwert H1 und gleichzeitig über dem Grenzwert H2 – h2 liegen, führen zu einem Condition-Monitoring-Ereignis.

Der Staudruck und die auf dem Staudruck beruhende Performancebewertung in Prozent sind nach dem Einschalten des Ejektors zunächst unbekannt. Sobald eine Staudruckmessung durchgeführt werden konnte, werden der Staudruck und die Performance-Bewertung aktualisiert und behalten ihre Werte bis zur nächsten Staudruckmessung bei.

Qualitätsbewertung [0x00A2]

Um das gesamte Greifsystem beurteilen zu können, berechnet der Ejektor eine Qualitätsbewertung auf Grundlage der gemessenen Systemleckage.

Je größer die Leckage im System ist, desto schlechter ist die Qualität des Greifsystems. Umgekehrt führt eine geringe Leckage zu einer hohen Qualitätsbewertung.

Performanceberechnung [0x00A3]

Die Performanceberechnung dient zur Bewertung des Systemzustandes. Aufgrund des ermittelten Staudrucks kann eine Aussage über die Performance des Greifsystems getroffen werden.

Optimal ausgelegte Greifsysteme führen zu niedrigen Staudrücken und somit zu einer hohen Performance. Umgekehrt ergeben schlecht ausgelegte Systeme niedrige Performancewerte.

Staudruckergebnisse, die über dem Grenzwert von (H2 –h2) liegen, führen immer zu einer Performancebewertung von 0%. Für den Staudruckwert von 0 mbar (der als Hinweis für keine gültige Messung dient) wird ebenfalls eine Performancebewertung von 0% ausgegeben.

7.18.4 EPC-Werte auslesen

Die Ergebnisse der Condition-Monitoring-Funktion werden auch über die Prozesseingangsdaten des Ejektors zur Verfügung gestellt. Um die verschiedenen Wertepaare von einem Steuerungsprogramm einlesen zu können, steht das Bit EPC-Select acknowledged in den Prozesseingangsdaten zur Verfügung.

EPC-Werte folgendermaßen auslesen:

- 1. Mit EPC-Select = 00 beginnen.
- 2. Die Auswahl für das nächste gewünschte Wertepaar anlegen, z. B. EPC-Select = 01
- 3. Warten, bis Bit EPC-Select acknowledged von 0 auf 1 wechselt.
 - ⇒ Die übertragenen Werte entsprechen der angelegten Auswahl und können von der Steuerung übernommen werden.
- 4. Auf EPC-Select = 00 zurückschalten.
- 5. Warten, bis das Bit EPC-Select acknowledged auf 0 zurückgesetzt wird.
- 6. Ablauf für das nächste Wertepaar, z. B. EPC-Select = 10, wiederholen.

8 Transport und Lagerung

8.1 Lieferung prüfen

Der Lieferumfang kann der Auftragsbestätigung entnommen werden. Die Gewichte und Abmessungen sind in den Lieferpapieren aufgelistet.

- 1. Die gesamte Sendung anhand beiliegender Lieferpapiere auf Vollständigkeit prüfen.
- 2. Mögliche Schäden durch mangelhafte Verpackung oder durch den Transport sofort dem Spediteur und J. Schmalz GmbH melden.

9 Installation

9.1 Installationshinweise



Unsachgemäße Installation oder Wartung

Personenschäden oder Sachschäden

Bei Installation und Wartung ist das Produkt spannungs- und druckfrei zu schalten und gegen unbefugtes Wiedereinschalten zu sichern!

Für die sichere Installation sind folgende Hinweise zu beachten:

- Nur die vorgesehenen Anschlussmöglichkeiten, Befestigungsbohrungen und Befestigungsmittel verwenden.
- Die Montage oder Demontage ist nur in spannungsfreiem und druckfreiem Zustand zulässig.
- Pneumatische und elektrische Leitungsverbindungen müssen fest mit dem Produkt verbunden und gesichert sein.

9.2 Montage

Die Einbaulage des Ejektors ist beliebig.



Bei der Montage des Ejektors ist zu gewährleisten, dass der Bereich um den Schalldämpfer frei bleibt, so dass die ungehinderte Abführung der ausströmenden Luft sichergestellt ist.

Der Ejektor kann auf unterschiedliche Weise befestigt werden:

1.) Seitliche Montage

Zur Befestigung des Ejektors dienen zwei Durchgangsbohrungen mit einem Durchmesser von 5,5 mm. Die Länge der Schrauben sollte min. 50 mm betragen. Bei der Montage mit Befestigungsschrauben der Größe M4 sind Unterlegscheiben zu verwenden. Der Ejektor ist mit mindestens 2 Schrauben zu fixieren, das maximale Anzugsmoment beträgt 4 Nm.



2.) Befestigung von Unten



 Zur Befestigung die zwei Gewinde M5-IG an der Unterseite des Ejektors nutzen. Das maximale Anzugsmoment beträgt 2 Nm.

3.) Befestigung über den Quick Change Adapter



✓ Der Quick Change Adapter ist mechanisch mit zwei Schrauben M6 mit Innensechskant (ISO 4762) befestigt.



- ✓ Die pneumatischen Systeme sind angeschlossen, Druckluft am mit 1 gekennzeichneten Anschluss (G3/8") und Vakuum am mit 2 gekennzeichneten Anschluss (G3/8").
- ✓ Die pneumatischen Systeme sind in drucklosem Zustand.
- 1. Entriegelungshebel bis Anschlag hineindrücken und gedrückt halten.
 - ⇒ Position "Entriegelt"





2. Ejektor mit Zentrierzapfen lagerichtig auf den Quick Change Adapter aufsetzen und bis Anschlag nach unten drücken.



- 3. Entriegelungshebel in seine ursprüngliche Position ausfahren lassen.

⇒ Der Ejektor ist auf dem Quick Change Adapter fixiert und an die pneumatischen Systeme angeschlossen.

Zur Inbetriebnahme ist der Ejektor über den Anschlussstecker mit einem Anschlusskabel an der Steuerung zu verbinden. Die Druckluftversorgung ist durch die übergeordnete Maschine zu gewährleisten. Die Installation wird im Folgenden detailliert dargestellt und erläutert.

9.3 Pneumatischer Anschluss



Druckluft oder Vakuum unmittelbar am Auge

Schwere Augenverletzung

- Schutzbrille tragen
- Nicht in Druckluftöffnungen schauen
- > Nicht in den Luftstrahl des Schalldämpfers schauen
- Nicht in Vakuum-Öffnungen, z. B. am Sauger schauen



Lärmbelastung durch falsche Installation des Druck- bzw. Vakuum-Anschlusses Gehörschäden

- Installation korrigieren.
- Gehörschutz tragen.

9.3.1 Druckluft und Vakuum anschließen

Beschreibung des pneumatischen Anschlusses bei der Ejektorvariante H



Der Druckluft-Anschluss G3/8" ist am Ejektor mit der Ziffer 1 gekennzeichnet.

• Druckluftschlauch anschließen. Das max. Anzugsmoment beträgt 6 Nm.

Der Vakuum-Anschluss G3/8" ist am Ejektor mit der Ziffer 2 gekennzeichnet.

• Vakuum-Schlauch anschließen. Das max. Anzugsmoment beträgt 6 Nm.

Beschreibung des pneumatischen Anschlusses bei der Ejektorvariante Q



• Der pneumatische Anschluss erfolgt über die Steckverbinder am Ejektor hin zum Quick Change Adapter.

9.3.2 Hinweise für den pneumatischen Anschluss

Für Druckluft- und Vakuum-Anschluss nur Verschraubungen mit zylindrischem G-Gewinde verwenden!

Für den störungsfreien Betrieb und eine lange Lebensdauer des Ejektors nur ausreichend gewartete Druckluft einsetzen und folgende Anforderungen berücksichtigen:

- Einsatz von Luft oder neutralem Gas gemäß EN 983, gefiltert 5 $\mu\text{m},$ geölt oder ungeölt.
- Schmutzpartikel oder Fremdkörper in den Anschlüssen des Ejektors und in den Schlauch- oder Rohrleitungen stören die Funktion des Ejektors oder führen zum Funktionsverlust.
- 1. Schlauch- und Rohrleitungen möglichst kurz verlegen.
- 2. Die Schlauchleitungen knick- und quetschfrei verlegen.
- 3. Den Ejektor nur mit empfohlenem Schlauch- oder Rohrinnendurchmesser anschließen, andernfalls den nächstgrößeren Durchmesser verwenden.

- Auf der Druckluftseite ausreichend dimensionierte Innendurchmesser (8 mm) berücksichtigen, damit der Ejektor seine Leistungsdaten erreicht.

- Auf der Vakuum-Seite ausreichend dimensionierte Innendurchmesser (9 mm) berücksichtigen, um hohen Strömungswiderstand zu vermeiden. Bei zu klein gewähltem Innendurchmesser erhöhen sich der Strömungswiderstand und die Ansaugzeiten, die Abblaszeiten verlängern sich.

Die Innendurchmesser beziehen sich auf eine maximale Schlauchlänge von 2 m.

• Bei größeren Schlauchlängen sind die Querschnitte entsprechend größer zu wählen!

9.4 Betrieb über IO-Link Class B

Beim Betrieb des Ejektors im IO-Link Modus (digitale Kommunikation), werden die Versorgungsspannungen, die Masse und die Kommunikationsleitung für IO-Link (C/Q-Leitung) direkt mit dem IO-Link Class B Master verbunden (Punkt zu Punkt Verbindung). Eine Zusammenführung mehrerer C/Q-Leitungen auf nur einen IO-Link Masterport ist nicht möglich.

Durch den Anschluss des Ejektors über IO-Link stehen neben den Grundfunktionen des Ejektors, wie Saugen, Abblasen und Rückmeldungen, eine Vielzahl zusätzlicher Funktionen zur Verfügung. Im Einzelnen sind dies:

- Der aktuelle Vakuumwert
- Auswahl von vier Produktionsprofilen
- Fehler und Warnungen
- Zustandsanzeige des Ejektorsystems
- Zugriff auf alle Parameter
- Funktionen zur Energie- und Prozesskontrolle

Damit können alle veränderlichen Parameter direkt durch die übergeordnete Steuerung gelesen, verändert und wieder in den Ejektor geschrieben werden.

Durch die Auswertung der Condition- und Energy-Monitoring Ergebnisse können direkte Rückschlüsse auf den aktuellen Handhabungszyklus sowie Trendanalysen gemacht werden. Der Ejektor unterstützt die IO-Link-Revision 1.1 mit vier Byte Eingangsdaten und zwei Byte Ausgangsdaten. Außerdem ist er kompatibel zum IO-Link-Mastern nach Revision 1.0. Hierbei wird ein Byte Eingangsdaten und ein Byte Ausgangsdaten unterstützt. Der Austausch der Prozessdaten zwischen IO-Link Master und Ejektor erfolgt zyklisch. Der Austausch der Parameterdaten (azyklische Daten) geschieht durch das Anwenderprogramm in der Steuerung über Kommunikationsbausteine.

9.5 Elektrischer Anschluss



HINWEIS

Änderung der Ausgangssignale bei Einschalten oder bei Einstecken des Steckverbinders

Personen- oder Sachschäden

• Elektrischen Anschluss nur durch Fachpersonal vornehmen lassen, das die Auswirkungen von Signaländerungen auf die gesamte Anlage einschätzen kann.



HINWEIS

Falsche Spannungsversorgung

Zerstörung der integrierten Elektronik

- Produkt über ein Netzgerät mit Schutzkleinspannung (PELV) betreiben.
- Für sichere elektrische Trennung der Versorgungsspannung gemäß EN60204 sorgen.
- Steckverbinder nicht unter Zug- und/oder elektrischer Spannung verbinden oder trennen.

Der elektrische Anschluss erfolgt über einen 5-poligen M12-Stecker, der den Ejektor mit Spannung versorgt und über IO-Link kommuniziert. Die Pinbelegung des M12-Steckers entspricht der IO-Link Class B Spezifikation.

Den Ejektor über die in der Abbildung gezeigte Steckverbindung 1 elektrisch anschließen

✓ Anschlusskabel mit Buchse M12 5-polig bereitstellen (kundenseitig).



 Anschlusskabel am Ejektor befestigen, maximales Anzugsmoment = handfest.

Folgende Anschlusshinweise berücksichtigen:

- Der Ejektor ist mit Potentialtrennung zwischen der Sensorversorgung und der Aktorversorgung ausgeführt.
- Die maximale Länge der elektrischen Zuleitung beträgt nach IO-Link Spezifikation 20 Meter.

9.5.1 Pinbelegung M12-Stecker IO-Link Class B

Elektrische Schnittstelle 1x M12 – A Codiert Pinbelegung nach IO-Link Class B.

Stecker M12	PIN	Symbol	Litzenfarbe ¹⁾	Funktion
	1	Us	braun	Versorgungsspannung Sensor
	2	U _A	weiß	Versorgungsspannung Aktor
(4 3)	3	GND _s	blau	Masse Sensor
	4	C/Q	schwarz	IO-Link
	5	GND _A	grau	Masse Aktor

¹⁾ bei Verwendung eines Schmalz-Anschlusskabels (siehe Kapitel "Zubehör")

10 Betrieb

10.1 Allgemeine Vorbereitungen



Ansaugen gefährlicher Medien, Flüssigkeiten oder von Schüttgut Gesundheitsschäden oder Sachschäden!

- Keine gesundheitsgefährdenden Medien wie z. B. Staub, Ölnebel, Dämpfe, Aerosole oder Ähnliches ansaugen.
- Keine aggressiven Gase oder Medien wie z. B. Säuren, Säuredämpfe, Laugen, Biozide, Desinfektionsmittel und Reinigungsmittel ansaugen.
- Weder Flüssigkeit noch Schüttgut wie z. B. Granulate ansaugen.

Vor jeder Aktivierung des Systems sind folgende Tätigkeiten durchzuführen:

- 1. Vor jeder Inbetriebnahme prüfen, dass die Sicherheitseinrichtungen in einwandfreiem Zustand sind.
- 2. Das Produkt auf sichtbare Schäden überprüfen und festgestellte Mängel sofort beseitigen oder dem Aufsichtspersonal melden.
- 3. Prüfen und sicherstellen, dass sich nur befugte Personen im Arbeitsbereich der Maschine oder Anlage aufhalten und, dass keine anderen Personen durch das Einschalten der Maschine gefährdet werden.

Während des Automatikbetriebs dürfen sich keine Person im Gefahrenbereich der Anlage befinden.

10.2 Abblasvolumenstrom am Ejektor ändern



Den Anschlag der Drosselschraube nicht überdrehen. Technisch bedingt ist immer ein Mindestvolumenstrom von ca. 20 % notwendig. Der Abblasvolumenstrom kann zwischen 20 % und 100 % eingestellt werden.



Unterhalb der Pilotventile befindet sich eine Drosselschraube, über die der Abblasvolumenstrom eingestellt werden kann. Die Drosselschraube ist beidseitig mit einem Anschlag versehen.

- 1. Die Drosselschraube im Uhrzeigersinn drehen, um den Volumenstrom zu verringern.
- 2. Die Drosselschraube gegen den Uhrzeigersinn drehen, um den Volumenstrom zu erhöhen.

11 Störungsbehebung

11.1 Hilfe bei Störungen

Störung	mögliche Ursache	Abhilfe
Master oder Peripherie Spannungsversorgung gestört	Anschluss an IO-Link-Master mit IO-Link Class-A Port	 Anschluss an IO-Link Class-B Port
Keine Kommunikation	Kein richtiger elektrischer Anschluss	 Elektrischen Anschluss und Pinbe- legung pr üfen
	Keine passende Konfiguration der übergeordneten Steuerung	 Konfiguration der Steuerung prüfen
	Einbindung über IODD funktio- niert nicht	 Passende IODD prüfen
Keine NFC-Kommuni- kation	NFC-Verbindung zwischen Ejektor und Reader (z. B. Smartphone) nicht korrekt	 Reader gezielt an vorgesehene Stelle auf dem Ejektor halten
	NFC-Funktion des Reader (z. B. Smartphone) nicht aktiviert	 Am Reader NFC-Funktion aktivieren
	NFC deaktiviert am Ejektor	 NFC-Funktion am Ejektor aktivieren
	Schreibvorgang abgebrochen	 Reader gezielt an vorgesehene Stelle auf dem Ejektor halten
Über NFC lassen sich keine Parameter ändern	PIN-Code für NFC-Schreibschutz aktiviert	 NFC-Schreibrechte freigeben
Ejektor reagiert nicht	Keine Aktor-Versorgungs- spannung	 Elektrischen Anschluss und PIN- Belegung pr üfen
	Keine Druckluftversorgung	Druckluftversorgung prüfen
Vakuum-Niveau wird	Einpresssieb verschmutzt	 Sieb ersetzen
nicht erreicht oder	Schalldämpfer verschmutzt	Schalldämpfer ersetzen
Vakuum wird zu	Leckage in Schlauchleitung	Schlauchverbindungen prüfen
langsam aurgebaut	Leckage am Sauggreifer	Sauggreifer prüfen
	Betriebsdruck zu gering	 Betriebsdruck erhöhen. Dabei maximale Grenzen beachten!
	Innendurchmesser der Schlauchlei- tungen zu klein	 Empfehlungen f ür Schlauchdurch- messer beachten
Nutzlast kann nicht festgehalten werden	Vakuum-Niveau zu gering	 Regelbereich bei Luftsparfunktion erhöhen
	Sauggreifer zu klein	 Größeren Sauggreifer wählen
Keine Anzeige im Display	ECO-Mode aktiv	 Beliebige Taste drücken bzw. ECO- Mode deaktivieren
	Kein richtiger elektrischer Anschluss	 Elektrischen Anschluss und PIN- Belegung pr üfen
Display zeigt Feh- lercode an	Siehe Tabelle "Fehlercodes"	 Siehe Tabelle "Fehlercodes" im fol- genden Kapitel
IO-Link Warnmeldung "Zu hohe Leckage" trotz optimal arbei- tendem Handhabungs- zyklus	Grenzwert -L- (zulässige Leckage pro Sekunde) zu niedrig einge- stellt	 Typische Leckagewerte in einem guten Handhabungszyklus ermitteln und als Grenzwert ein- stellen

Störung	mögliche Ursache	Abhilfe
	Grenzwerte H1 und h1 der Lecka- gemessung zu niedrig eingestellt	 Grenzen so einstellen, dass klar zwi- schen den Systemzuständen Neutral und Saugen unterschieden werden kann.
IO-Link Warnmeldung "Zu hohe Leckage" erscheint nicht obwohl hohe Leckage im	Grenzwert -L- (zulässige Leckage pro Sekunde) zu hoch eingestellt	 Typische Leckagewerte in einem guten Handhabungszyklus ermitteln und als Grenzwert ein- stellen
System vorhanden	Grenzwerte H1 und h1 der Lecka- gemessung zu hoch eingestellt.	 Grenzen so einstellen, dass klar zwi- schen den Systemzuständen Neutral und Saugen unterschieden werden kann.

11.2 Fehlercodes, Ursachen und Abhilfe

Es werden Ereignisse der Condition-Monitoring Funktionen ausgegeben, die Rückschlüsse über den Prozess ermöglichen. Wenn ein bekannter Fehler auftritt, wird dieser in Form einer Fehlernummer über den IO-Link ISDU-Parameter [0x0082] übertragen.

Die automatische Aktualisierung des Systemstatus auf dem NFC-Tag findet maximal alle 5 Minuten statt. Das heißt, über NFC wird unter Umständen noch ein Fehler angezeigt, obwohl er schon wieder verschwunden ist.

Feh- lercode / Anzeige- Code	Störung	Mögliche Ursache	Abhilfe
EOI	Interner Fehler Elektronik	Betriebsspannung wurde nach Parameteränderung zu schnell getrennt, Speicher- vorgang nicht vollständig.	 Fehler löschen durch Zurück- setzen auf die Werkseinstellung mit der Funktion bzw. dem Para- meter [┌ ⊑ ⊆].
			 Mit Engineering Tool gültigen Datensatz aufspielen.
			3. Tritt der Fehler [$\begin{bmatrix} \Box & I \end{bmatrix}$ nach Wie- dereinschalten der Versorgungs- spannungen erneut auf: Aus- tausch durch Schmalz
E03	Nullpunktfehler	Nullpunkteinstellung des	1. Vakuumkreis entlüften.
	bzw. Kalibrie- rungsfehler am Vakuumsensor	Vakuum-Sensors außerhalb der Toleranz 3% FS. Kali- brierung wurde bei zu hohem oder zu niedrigem Messwert ausgelöst.	2. Kalibrierung durchführen.
604	Nullpunktfehler	Nullpunkteinstellung des	1. System druckfrei machen.
	bzw. Kalibrie- rungsfehler am Druckluft-Sensor	Druckluft-Sensors außerhalb der Toleranz 3% FS. Kali- brierung wurde bei zu hohem oder zu niedrigem Messwert ausgelöst.	2. Kalibrierung durchführen.
EOS	Unterspannung U _A	Aktor-Versorgungsspannung U_A zu niedrig oder nicht vor-	1. Netzteil und Strombelastung prüfen.
		nanden	2. Versorgungsspannung erhöhen
607	Unterspannung U _s	Sensor-Versorgungs- spannung zu niedrig.	1. Netzteil und Strombelastung prüfen

Feh- lercode / Anzeige- Code	Störung	Mögliche Ursache	Abhilfe
			2. Versorgungsspannung erhöhen
E08	IO-Link Fehler	Verbindung zum Master unterbrochen.	 Anschlussleitung prüfen Power Up erneut durchführen.
E 15	Überspannung U _A	Aktor-Versorgungsspannung zu hoch.	 Netzteil prüfen. Versorgungsspannung ver- ringern
ΕIJ	Überspannung U _s	Sensor-Versorgungs- spannung zu hoch.	 Netzteil prüfen. Versorgungsspannung ver- ringern
FFF	Vakuumbereich	Gemessener Vakuumwert zu hoch, Sensor defekt	 Versorgungsdruck prüfen und anpassen. Austausch durch Schmalz
-FF	Überdruck im Vakuumsystem	Ejektor im Zustand "Abblasen"	Kein Fehler! Anzeige Überdruck
E90	Manueller Modus	Manueller Modus über IO- Link gesperrt.	 Bei Bedarf den Manuellen Modus über IO-Link freigeben.

11.3 Systemzustandsanzeige CM

Im Process Data Input Byte 0 wird über 2 Bit der Gesamtzustand des Ejektorsystems in Form einer Statusampel dargestellt. Hierbei werden alle Warnungen und Fehler als Entscheidungsgrundlage für den Status der Anzeige herangezogen.

Durch diese einfache Darstellung kann sofort ein Rückschluss auf den Zustand des Ejektors gezogen werden.

Die folgende Tabelle zeigt die möglichen Zustände der Statusampel und erläutert diese:

Angezeigter Systemzustand	Zustandsbeschreibung
grün	System arbeitet fehlerfrei mit optimalen Betriebsparametern
gelb	Warnung - Es liegen Warnungen des Condition Monitoring vor, das Ejektorsystem arbeitet nicht optimal Betriebsparameter prüfen
orange	Warnung - Es liegen ernste Warnungen des Condition Monitoring vor, das Ejekt- orsystem arbeitet nicht optimal Betriebsparameter prüfen
rot	Fehler - Fehlercode verfügbar im Parameter Error, der sichere Betrieb des Ejektors innerhalb der Betriebsgrenzen ist nicht mehr gewährleistet
	Betrieb einstellenSystem prüfen

12 Wartung

12.1 Sicherheitshinweise

Wartungsarbeiten dürfen nur von qualifizierten Fachkräften durchgeführt werden.

• Atmosphärendruck im Druckluftkreis des Ejektors herstellen, bevor Arbeiten am System durchgeführt werden!



Bei Missachtung der Hinweise in dieser Betriebsanleitung kann es zu Verletzungen kommen!

• Die Betriebsanleitung sorgfältig lesen und den Inhalt beachten.



Verletzungsgefahr durch unsachgemäße Wartung oder Störungsbehebung

• Nach jeder Wartung oder Störungsbehebung die ordnungsgemäße Funktionsweise des Produkts, insbesondere der Sicherheitseinrichtungen, prüfen.



HINWEIS

Unsachgemäße Wartungsarbeiten

Schäden am Ejektor!

- Vor Wartungsarbeiten immer Versorgungsspannung ausschalten.
- Vor Wiedereinschalten sichern.
- Ejektor nur mit Schalldämpfer und Einpresssieb (-en) betreiben.

12.2 Ejektor reinigen

- 1. Zur Reinigung keine aggressiven Reinigungsmittel wie z. B. Industriealkohol, Waschbenzin oder Verdünnungen verwenden. Nur Reiniger mit pH-Wert 7-12 verwenden.
- 2. Bei äußeren Verschmutzungen mit weichem Lappen und Seifenlauge mit maximal 60° C reinigen. Dabei beachten, dass der Schalldämpfer nicht mit Seifenlauge getränkt wird.
- 3. Darauf achten, dass keine Feuchtigkeit in den elektrischen Anschluss oder andere elektrische Bauteile gelangt.

12.3 Schalldämpfer ersetzen

Der Schalldämpfer kann bei starker Einwirkung von Staub, Öl usw. verschmutzen, so dass sich die Saugleistung verringert. Eine Reinigung des Schalldämpfers ist auf Grund der Kapillarwirkung des porösen Materials nicht empfehlenswert.

Schalldämpfer bei geringer werdender Saugleistung ersetzen:

- ✓ Ejektor deaktivieren und die Pneumatiksysteme drucklos machen.
- Schalldämpfer abziehen und ersetzen.

12.4 Einpresssiebe ersetzen

In den Vakuum- und Druckluftanschlüssen der Ejektoren befinden sich Einpresssiebe. In den Sieben können sich mit der Zeit Staub, Späne und andere Feststoffe absetzen.

• Bei einer spürbaren Leistungsreduzierung der Ejektoren die Siebe ersetzen.

12.5 Austausch des Geräts mit Parametrierserver

Das IO-Link Protokoll bietet einen Automatismus zur Datenübernahme falls das Gerät ersetzt wird. Bei diesem als Data Storage bezeichneten Mechanismus spiegelt der IO-Link Master alle Einstellparameter des Geräts in einem eigenen nicht-flüchtigen Speicher. Beim Tausch eines Geräts durch ein neues des gleichen Typs werden die Einstellparameter des alten Geräts automatisch vom Master in das neue Gerät gespeichert.

- ✓ Das Gerät wird an einem Master der IO-Link Revision 1.1 oder höher betrieben.
- ✓ Das Data Storage Feature in der Konfiguration des IO-Link Ports ist aktiviert.
- Sicherstellen, dass sich das neue Gerät vor Anschluss an den IO-Link Master im Auslieferungszustand befindet. Gegebenenfalls das Gerät auf Werkseinstellungen zurücksetzen, z. B. über das Bedienelement.
- ⇒ Die Geräteparameter werden automatisch in den Master gespiegelt, wenn das Gerät mit einem IO-Link Konfigurationstool parametriert wird.
- Parameteränderungen, die im Benutzermenü am Gerät oder über NFC vorgenommen wurden, werden auch in den Master gespiegelt.

Parameteränderungen, die von einem SPS-Programm mit Hilfe eines Funktionsbausteins ausgeführt wurden, werden **nicht** automatisch in den Master gespiegelt.

 Daten manuell spiegeln: Nach Änderung aller gewünschten Parameter einen ISDU-Schreibzugriff auf den Parameter System Command [0x0002] mit dem Befehl Force upload of parameter data into the master (Zahlenwert 0x05) ausführen (Data Dictionary).



Um beim Tausch des Geräts keine Daten zu verlieren, die Funktion des Parametrierservers des IO-Link Master nutzen.

13 Gewährleistung

Für dieses System übernehmen wir eine Gewährleistung gemäß unseren Allgemeinen Verkaufs- und Lieferbedingungen. Das gleiche gilt für Ersatzteile, sofern es sich um von uns gelieferte Originalteile handelt.

Für Schäden, die durch die Verwendung von anderen als Originalersatzteilen oder Originalzubehör entstehen, ist jegliche Haftung unsererseits ausgeschlossen.

Die ausschließliche Verwendung von originalen Ersatzteilen ist eine Voraussetzung für die einwandfreie Funktion des Ejektors und für die Gewährleistung.

Ausgenommen von der Gewährleistung sind alle Verschleißteile.

Das Öffnen des Ejektors führt zur Beschädigung der "tested"-Aufkleber. Damit einhergehend erlischt der werkseitige Garantieanspruch!

14 Ersatz- und Verschleißteile, Zubehör

14.1 Ersatz- und Verschleißteile

Wartungsarbeiten dürfen nur von qualifizierten Fachkräften durchgeführt werden.



Verletzungsgefahr durch unsachgemäße Wartung oder Störungsbehebung

 Nach jeder Wartung oder Störungsbehebung die ordnungsgemäße Funktionsweise des Produkts, insbesondere der Sicherheitseinrichtungen, prüfen.

In der nachfolgenden Liste sind die wichtigsten Ersatz- und Verschleißteile aufgeführt.

Bezeichnung	Bezeichnung		·.	Art
Schalldämpfer		10.02.02.02	124	V
Einschraubsieb G3/8" Für Grundplatte GP2		10.05.03.000)13	E
Sieb 17,5x2		10.02.02.03	378	Е
Ventil Saugen NO-Ejektor (NO-Ventil)		10.05.01.00278		Е
Ventil Saugen NC-Ejektor (NC-Ventil)		10.05.01.002	277	E
Ventil Saugen IMP-Ejektor (Impulsventil)		10.05.01.002	280	Е
Ventil Abblasen (NC-Ventil)		10.05.01.002	277	E
Legende:	E		Ersatzteil Vorschlaißtail	
Ventil Saugen NC-Ejektor (NC-Ven Ventil Saugen IMP-Ejektor (Impuls Ventil Abblasen (NC-Ventil) Legende:	til) ventil) E V	10.05.01.002 10.05.01.002 10.05.01.002	277 280 277 Ersatzteil Verschleißteil	E

Beim Festziehen der Befestigungsschrauben der Ventile das maximale Anzugsmoment von 0,7 Nm beachten.

14.2 Zubehör

Bezeichnung	Artikel-Nr.	Hinweis
Anschlusskabel, ASK B-M12-5 5000 K-5P	21.04.05.00080	Anschlusskabel mit Buchse M12 5-polig und mit offenem Ende, mit Länge 5 m
Anschlusskabel, ASK B-M12-5 1000 S-M12-5	21.04.05.00158	Anschlusskabel mit Buchse M12, 5-polig auf Stecker M12, 5-polig mit Länge 1 m
2-fach Grundplatte mit Quick Change Anschluss	10.02.02.02154	Grundplatte für den Aufbau von Ejektorblöcken GPQ2 122x87x48

15 Außerbetriebnahme und Recycling

15.1 Produkt entsorgen

- 1. Das Produkt nach einem Tausch oder der Außerbetriebnahme fachgerecht entsorgen.
- 2. Die länderspezifischen Richtlinien und gesetzlichen Verpflichtungen zur Abfallvermeidung und Entsorgung beachten.

15.2 Verwendete Materialien

Bauteil	Werkstoff
Gehäuse	PA6-GF
Innenteile	Aluminiumlegierung, Aluminiumlegierung eloxiert, Messing, Stahl verzinkt, Edelstahl, PU, POM
Gehäuse Steuerung	PC, PMMA
Pneumatischer Anschlussadapter Q	Aluminiumlegierung, eloxiert, Stahl vernickelt
Pneumatischer Anschlussadapter H	PA6-GF
Schalldämpfergehäuse	ABS
Schalldämpfereinsatz	PE porös
Schrauben	Stahl, verzinkt
Dichtungen	Nitrilkautschuk (NBR)
Schmierungen	silikonfrei

16 Anhang

16.1 Übersicht der Anzeige-Codes

Anzeige- Code	Parameter	Bemerkung
H-	Grenzwert H1	Ausschaltwert der Luftsparfunktion bzw. Regelung
h-	Hysteresewert h1	Hysterese der Regelung
Н-2	Grenzwert H2	Einschaltwert vom Signalausgang "Teilekontrolle"
h-2	Hysteresewert h2	Hysterese vom Signalausgang "Teilekontrolle"
HP I	Grenzwert HP1	Grenzwert Druckluft
hP	Hysteresewert hP1	Hysterese des Druckluftgrenzwerts
EBL	Abblaszeit	Einstellung der Abblaszeit für zeitgesteuertes Abblasen (time blow off)
CAL	Nullpunkteinstellung	Auswahl der Funktion für Druck- oder Vakuum-Sensor
UAc	Nullpunkteinstellung des Vakuum-Sensors	Einstellung des Nullpunktes des Vakuum-Sensors
PrS	Nullpunkteinstellung des Druck-Sensors	Einstellung des Nullpunktes des Druck-Sensors
	Zähler 1 (counter1)	Löschbarer Zähler für Saugzyklen (Signaleingang "Saugen")
cF5	Zähler 2 (counter2)	Löschbarer Zähler für Ventilschalthäufigkeit
ct3	Zähler 3 (counter3)	Löschbarer Zähler für Condition Monitoring Ereignisse
reb	Zähler löschen	Löscht die Zähler ct1, ct2 und ct3
	Gesamtzähler 1	Zähler für Saugzyklen (Signaleingang "Saugen")
cc2	Gesamtzähler 2	Zähler für Ventilschalthäufigkeit
cc3	Gesamtzähler 3	Zähler für Condition Monitoring Ereignisse
Soc	Softwarefunktion	Zeigt die aktuelle Softwareversion an
Sor	Seriennummer	Zeigt die Seriennummer des Ejektors an
Art	Artikelnummer	Zeigt die Artikelnummer des Ejektors an
UN I	Vakuum-Einheit	Vakuumeinheit, in welcher der Messwert und die Einstellwerte angezeigt werden
ЬАг	Vakuumwert in mbar bzw. bar	Die angezeigten Vakuumwerte haben die Einheit mbar. Die angezeigten Druckwerte haben die Einheit bar.
PS ı	Vakuumwert in psi	Die angezeigten Vakuum- und Druckwerte haben die Einheit psi.
– ,H	Vakuumwert in inHg	Die angezeigten Vakuum- und Druckwerte haben die Einheit inchHg.
кРА	Vakuumwert in kPa	Die angezeigten Vakuum- und Druckwerte haben die Einheit kPa.
E-	Evakuierungszeit	Einstellung der maximal zulässigen Evakuierungszeit
	Leckagewert	Einstellung der maximal zulässigen Leckage in mbar/s
dLY	Ausschaltverzögerung	Einstellen der Ausschaltverzögerung für H1, HP1 und H2 (delay)
Eco	ECO-Mode	Einstellen des Display ECO-Mode
ctr	Regelung (control)	Einstellung der Luftsparfunktion (Regelungsfunktion)
200	Regelungsfunktion ein mit Leckageüberwa- chung	Einschalten der Luftsparfunktion mit Leckageüberwachung

Anzeige- Code	Parameter	Bemerkung
dcS	Autom. Regelungsab- schaltung deaktivieren	Bei $\exists \Box \Box$ wird die autom. Ventilschutzfunktion unterbunden.
bLo	Abblasfunktion	Parameter zum Konfigurieren der Abblasfunktion (blow off)
-8-	Abblasen "Extern"	Auswahl extern gesteuertes Abblasen (externes Signal)
1-6	Abblasen "Intern zeit- gesteuert"	Auswahl intern gesteuertes Abblasen (intern ausgelöst, Zeit ein- stellbar)
E-F	Abblasen "Extern zeit- gesteuert"	Auswahl extern gesteuertes Abblasen (extern ausgelöst, Zeit ein- stellbar)
P in	PIN-Code	Eingabe des PIN-Code zur Freigabe der Verriegelung
Loc	Eingabe gesperrt	Das Ändern von Parametern ist blockiert (lock).
Unc	Eingabe frei	Die Tasten und Menüs sind freigegeben (unlock).
dPy	Rotation Display	Einstellung der Displaydarstellung (Drehung)
SEd	Anzeige Standard	Display nicht gedreht
rob	Anzeige gedreht	Display um 180° rotiert
-65	Reset	Alle einstellbaren Werte werden auf Werkseinstellungen zurück- gesetzt.
пFс	NFC-Lock	□□> Eingabe und Ausgabe frei d IS> komplett abgeschaltet L □C> Schreiben gesperrt

16.2 Konformitätserklärungen

16.2.1 EG-Konformitätserklärung

EG-Konformitätserklärung

Der Hersteller Schmalz bestätigt, dass das in dieser Betriebsanleitung beschriebene Produkt Ejektor folgende einschlägige EG-Richtlinien erfüllt:

2014/30/EU	Elektromagnetische Verträglichkeit
2011/65/EU	RoHS-Richtlinie

Folgende harmonisierte Normen wurden angewendet:

EN ISO 12100	Sicherheit von Maschinen - Allgemeine Gestaltungsleitsätze - Risikobeur- teilung und Risikominderung
EN 61000-6-2+AC	Elektromagnetische Verträglichkeit (EMV) - Teil 6-2: Fachgrundnormen - Störfestigkeit für Industriebereiche
EN 61000-6-3+A1+AC	Elektromagnetische Verträglichkeit (EMV) - Teil 6-3: Fachgrundnormen - Störaussendung für Wohnbereich, Geschäfts- und Gewerbebereiche sowie Kleinbetriebe
EN ISO 4414	Fluidtechnik - Allgemeine Regeln und sicherheitstechnische Anforderungen an Pneumatikanlagen und deren Bauteile
EN IEC 63000	Technische Dokumentation zur Beurteilung von Elektro- und Elektronikge- räten hinsichtlich der Beschränkung gefährlicher Stoffe



Die zum Zeitpunkt der Produkt-Auslieferung gültige EU-Konformitätserklärung wird mit dem Produkt geliefert oder Online zur Verfügung gestellt. Die hier zitierten Normen und Richtlinien bilden den Status zum Zeitpunkt der Veröffentlichung der Betriebs- bzw. Montageanleitung ab.

16.2.2 UKCA-Konformität

Der Hersteller Schmalz bestätigt, dass das in dieser Anleitung beschriebene Produkt folgende einschlägige UK-Rechtsverordnungen erfüllt:

2016	Electromagnetic Compatibility Regulations
2012	The Restriction of the Use of Certain Hazardous Substances in Electrical and Electronic Equipment Regulations

Folgende designierte Normen wurden angewendet:

EN ISO 12100	Sicherheit von Maschinen - Allgemeine Gestaltungsleitsätze - Risikobeur- teilung und Risikominderung
EN ISO 4414	Fluidtechnik - Allgemeine Regeln und sicherheitstechnische Anforderungen an Pneumatikanlagen und deren Bauteile
EN 61000-6-2+AC	Elektromagnetische Verträglichkeit (EMV) - Teil 6-2: Fachgrundnormen - Störfestigkeit für Industriebereiche
EN 61000-6-3+A1+AC	Elektromagnetische Verträglichkeit (EMV) - Teil 6-3: Fachgrundnormen - Störaussendung für Wohnbereich, Geschäfts- und Gewerbebereiche sowie Kleinbetriebe
EN IEC 63000	Technische Dokumentation zur Beurteilung von Elektro- und Elektronikge- räten hinsichtlich der Beschränkung gefährlicher Stoffe

 (\mathbf{i})

Die zum Zeitpunkt der Produkt-Auslieferung gültige Konformitätserklärung (UKCA) wird mit dem Produkt geliefert oder Online zur Verfügung gestellt. Die hier zitierten Normen und Richtlinien bilden den Status zum Zeitpunkt der Veröffentlichung der Betriebs- bzw. Montageanleitung ab.



Wir sind weltweit für Sie da



Vakuum-Automation

WWW.SCHMALZ.COM/AUTOMATION

Handhabung

WWW.SCHMALZ.COM/AUTOMATION

J. Schmalz GmbH

Johannes-Schmalz-Str. 1 72293 Glatten, Germany T: +49 7443 2403-0 schmalz@schmalz.de WWW.SCHMALZ.COM